マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

マクスウェル方程式は、3次元空間ベクトル表現、電磁ポテンシャル表現、ファラデー・テンソル表現ができ(次頁)、そして究極的に微分形式・外微分表現は次式である。

$$d *F = \mu o*J$$

 $d\mathbf{F} = 0$ 

F はファラデー、\*F はマクスウェルとよばれる (4次元)2形式である。\*F は2形式 Fの双対なので2形式である。2形式は2次微分形式のことで共変交代テンソルである。この外微分がマクスウェル方程式の究極的の式である。外微分により共変が1階上がるので左辺は3形式となる。

**J** は 4 元電流密度 (1 形式), \* はホッジ作用素 (双対をつくる) である。
\***J** は 1 形式 **J** の双対なので 3 形式である。

マクスウェル方程式のオリジナルは電磁ポテンシャル表現だったらしいです。それを3次元空間ベクトル表現に直したのはヘルツらしい。さらに、ファラデー・テンソル表現、そして究極的に微分形式・外微分により表現することができる。

究極の式に到達するまで、マクスウェル方程式のあらゆる表式を導出する。この導出の過程で微分幾何学をマスターしていく。

微分幾何学のキモは、2 形式と 2 ベクトル、1 形式とベクトル (1 ベクトル) を自在に扱うことである。p-vector と r-form は添字そえじの上げ・下げだけ で互いに変換できる。それぞれの双対も簡単に変換できる。それらを微分する表現式と公式もポイントとなる。

反変と共変という言葉に惑わされないようにしてほしい。

テンソルや n 形式の詳細は、本書と同じサイトの次を参照のこと、

https://yamakatsusan.web.fc2.com/tensorABC.html

「マクスウェル方程式のテンソル・微分形式・外微分超入門」

【重要な注意】冒頭の式も次の式もどちらも微分形式 (differential form) と言われることがある。明確に区別したい場合は、冒頭の式を3形式 (threeforms) の式, または、共変交代テンソル場 (differential form of degree 3) の式, または、外微分形式 (exterior differential form) の式などと言う。

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

#### ■ マクスウェル方程式のあらゆる表式

・3次元空間ベクトル表現

$$\operatorname{div} \mathbf{D} = \rho \qquad \qquad (\operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}) \qquad (\operatorname{mx} 1.1)$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \mathbf{j} \qquad (\operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \mu_0 \mathbf{j}) \qquad (\operatorname{mx} 1.2)$$

$$div \mathbf{B} = 0 \tag{mx1.3}$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \tag{mx1.4}$$

・(4次元)電磁ポテンシャル表現

$$\Box \phi + \frac{\partial}{\partial t} \left( \operatorname{div} A + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$$
 (mx5.3)

$$\Box A - \operatorname{grad}\left(\operatorname{div}A + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t}\right) = -\mu_0 \mathbf{j}$$
 (mx5.4)

$$\mathbf{B} = \text{rot } \mathbf{A} \tag{mx4.13}$$

$$E = -\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial A}{\partial t}$$
 (mx4.15)

・(4次元)ファラデー・テンソル表現

$$\partial_{\nu} F^{\mu\nu} = F^{\mu\nu}_{,\nu} = \mu_0 J^{\mu} / \partial^{\nu} F_{\mu\nu} = F_{\mu\nu}^{,\nu} = \mu_0 J_{\mu}$$
 (mx3.6)

$$\partial_{\nu} F^{*\mu\nu} = F^{*\mu\nu}_{,\nu} = 0 / \partial^{\nu} F_{*\mu\nu} = F_{*\mu\nu}^{,\nu} = 0$$
 (mx3.7)

$$F_{\mu\nu,\lambda} + F_{\nu\lambda,\mu} + F_{\lambda\mu,\nu} = 0 \tag{mx3.8}$$

$$div\widetilde{F} = \mu_0 \widetilde{J} \tag{mx9.3}$$

$$div * \widetilde{F} = 0 \tag{mx9.4}$$

・ (4次元) 電磁ポテンシャル表現その2

$$\Box A^{\mu} - \partial^{\mu} (\partial_{\nu} A^{\nu}) = -\mu_0 J^{\mu} \quad (\Box = \partial_{\nu} \partial^{\nu}, \quad \partial_{\nu} A^{\nu} = A^{\nu}_{,\nu}) \quad (mx6.4)$$

$$F_{\mu\nu} = \partial_{\mu} A_{\nu} - \partial_{\nu} A_{\mu} = A_{\nu,\mu} - A_{\mu,\nu}$$
 (mx2.5)

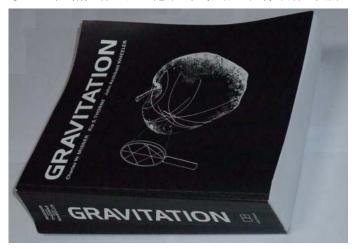
· (4次元) 微分形式・外微分表現

$$\widetilde{d} * \widetilde{F} = \mu_0 * \widetilde{J} \tag{mx9.1}$$

$$\widetilde{d}\widetilde{F} = 0 \tag{mx9.2}$$

【表記法】Misner, Thorne, & Wheeler「GRAVITATION」(FREEMAN)いわゆる MTW phone book の MTW notation に原則として準じる.微分幾何学の 4 次元表現はいまだ統一されていないが,MTW notation が最も美しく判りやすいのではないか.

【注意】MTW phone book や Schutz 著では3次元空間の電磁気量をすべてベクトルとして扱う。3次元空間の電磁気量を3次元微分形式で表現する流儀もあるが相対論に合わない(巻末の参考文献の北野,河合を参照).



マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

- マクスウェル方程式(真空中)の3次元空間ベクトル表現
- ◆ 最もポピュラーなマクスウェル方程式の3次元空間ベクトル表現
- · 有理化 S I 単位(国際単位)

$$\operatorname{div} \mathbf{D} = \rho \qquad (\operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}) \qquad (\operatorname{mx} 1.1)$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \mathbf{j} \qquad (\operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \mu_0 \mathbf{j}) \qquad (\operatorname{mx} 1.2)$$

$$div \mathbf{B} = 0 \tag{mx1.3}$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \tag{mx1.4}$$

・非有理化ガウス単位

$$\operatorname{div} \mathbf{D} = 4\pi\rho \qquad (\operatorname{div} \mathbf{E} = 4\pi\rho) \qquad (\operatorname{mx} 1.5)$$

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{H} - \frac{1}{c} \frac{\partial \boldsymbol{D}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c} \boldsymbol{j} \qquad (\operatorname{rot} \boldsymbol{B} - \frac{1}{c} \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c} \boldsymbol{j}) \qquad (\operatorname{mx} 1.6)$$

$$div \mathbf{B} = 0 (mx1.7)$$

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t} = 0 \tag{mx1.8}$$

式 (mx1.1), (mx1.5) は, 電場のガウスの法則 (静電誘導の法則); クーロンの法則と等価である.

式 (mx1.2), (mx1.6) は、アンペール - マクスウェルの法則

; 定常電流の磁気作用を表すアンペールの法則の一般化である.

式 (mx1.3), (mx1.7) は、磁場のガウスの法則(磁気誘導の法則)

; 磁荷が存在しないこと, 電流の他に磁場の源泉がないことを表す.

式 (mx1.4), (mx1.8) は,ファラデーの電磁誘導の法則

;磁束密度の時間的変動により電場が誘導されることを表す.

(次の式はガウス単位では、 $\varepsilon_0 = 1$ ,  $\mu_0 = 1$ )

$$\mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E} \tag{mx1.9}$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$\mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{H} \tag{mx1.10}$$

where

$$\mathbf{D}$$
; 電東密度 
$$[\mathbf{D}] = C/m^2 = As/m^2$$

$$H$$
 ; 磁場  $[H] = A/m$ 

$$\boldsymbol{B}$$
;磁束密度  $[\boldsymbol{B}] = Vs/m^2$ 

$$\rho$$
 ; 電荷密度 
$$[\rho] = C/m^3 = As/m^3$$

$$j$$
;電流密度  $[j] = A/m^2$ 

$$\varepsilon_0$$
; 真空誘電率  $\left[\varepsilon_0\right] = F/m = s/\Omega m$ 

$$\mu_0$$
;真空透磁率  $\left[\mu_0\right] = \text{H/m} = \Omega \text{s/m}$ 

 $c \cong 3 \times 10^8 \,\mathrm{m/s} = 3 \times 10^{10} \,\mathrm{cm/s}$  ; 真空光速? (真の意味は後述)

【表記法】JIS Z 8202 によれば、電流 I の単位が A (アンペア) であることを 次のように書く.

$$[I] = A$$

本書と同じでサイトで、SI単位(国際単位)での式とガウス単位での式の 物理量の次元が厳密に一致することが証明されている.

「SI単位(国際単位)とガウス単位の理論体系」

ガウス単位での式に幽霊のように現れる真空光速c, 実はこれは普遍定数 $c_0$ である。これらを区別して隠れ次元を省略しなければ,S I 単位での式とガウス単位での式の物理量の次元は一致する。重要なことは,S I 単位(国際単位)でもガウス単位でも真空光速c は, $\cong 3 \times 10^8 \, \mathrm{m/s} = 3 \times 10^{10} \, \mathrm{cm/s}$ であり,決して1ではない。1 になるのは,S I 単位での普遍定数 $c_0$ である。

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

- ◆ 隠れ次元を省略しないマクスウェル方程式
- 有理化SI単位(隠れ次元を省略しない式)

$$\operatorname{div} \mathbf{D} = \rho \qquad \qquad (\operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}) \qquad (\text{mx}1.11)$$

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{H} - \frac{1}{c_0} \frac{\partial \boldsymbol{D}}{\partial t} = \frac{1}{c_0} \boldsymbol{j} \qquad (\operatorname{rot} \boldsymbol{B} - \frac{c_0}{c^2} \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = \frac{\mu_0}{c_0} \boldsymbol{j}) \qquad (\operatorname{mx} 1.12)$$

$$div \mathbf{B} = 0 \tag{mx1.13}$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{1}{c_0} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \tag{mx1.14}$$

where  $c \cong 3 \times 10^8 \,\text{m/s}$ ,  $c_0 \equiv 1$  (これは重要)

・非有理化ガウス単位(隠れ次元を省略しない式)

$$\operatorname{div} \mathbf{D} = 4\pi \rho \qquad \qquad (\operatorname{div} \mathbf{E} = 4\pi \frac{\rho}{\varepsilon_0}) \qquad (\text{mx} 1.15)$$

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{H} - \frac{1}{c_0} \frac{\partial \boldsymbol{D}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c_0} \boldsymbol{j} \qquad (\operatorname{rot} \boldsymbol{B} - \frac{c_0}{c^2} \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = 4\pi \frac{\mu_0}{c_0} \boldsymbol{j}) \quad (\operatorname{mx}1.16)$$

$$div \mathbf{B} = 0 \tag{mx1.17}$$

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{E} + \frac{1}{c_0} \frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t} = 0 \tag{mx1.18}$$

where  $\varepsilon_0 \equiv 1$ ,  $\mu_0 \equiv 1$ ,  $c_0 \equiv c \cong 3 \times 10^{10}$  cm/s

隠れ次元を省略しなければ,S I 単位での式とガウス単位での式の物理量の次元は一致して,その相違は,有理化と非有理化の差である  $4\pi$  因子の現出だけである.ここでは普遍定数  $c_0$  が重要な役割を果たしていて,真空光速 c と明確に区別される.

【注意】上式をみれば、ガウス単位の式の方が美しいとよく言われるのは、 おかしいと気付く. 重要なパラメータをすべて省略すれば、式は簡単になる かもしれないが、重要な情報が隠れてしまう.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

### ◆ 電磁気の単位系についての解説

すべての単位系は、力学の基本量を「ニュートンの運動方程式」、電磁気の 基本量を「電磁波の速度方程式」により決める.

「ニュートンの運動方程式」は、次式である.

$$f = m\alpha \tag{mx1.19}$$

f:ニュートン力

m;慣性質量

 $\alpha$ ;加速度

「電磁波の速度方程式」は、次式である.

$$c^2 = \frac{c_0^2}{\varepsilon_0 \mu_0} \tag{mx1.20}$$

 $\varepsilon_0$ ;真空誘電率

 $\mu_0$ ;真空透磁率

 $c_0$ ;普遍定数

c;真空光速

上式から、独立な基本量は5つとなる.

S I 単位は,基本量として, $\underline{L}$ ength  $\underline{M}$ ass  $\underline{T}$ ime 電流と隠れ次元として普遍定数 $c_0$ を使う.LMTI(c)と書く.基本単位として, $\underline{M}$ eter  $\underline{K}$ ilogram  $\underline{S}$ econd

Ampere (MKSA) を使う.

自然単位では、式 (mx1.20) の物理量をすべて1とするので、非有理化単位となる。また、時間の単位と長さの単位を同次元にしていて、基本量は長さと質量だけである。したがって、次元の混乱をまねき、公式が誤解されやすいので注意が必要である。

https://yamakatsusan.web.fc2.com/mxunit.html

「SI単位(国際単位)とガウス単位の理論体系」

### ◆ 電磁量の単位の次元

				SI単位の次元					ガウス単位の次元				
		SI	ガウス										
物理量	記号	単位	単位	L	М	Т	I	С	L	М	Т	3	μ
長さ	L	m	cm	1	0	0	0	0	1	0	0	0	0
質量	M	kg	g	0	1	0	0	0	0	1	0	0	0
時間	Т	S	S	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0
誘電率	3	F/m	ε 0	-3	-1	4	2	0	0	0	0	1	0
透磁率	$\mu$	H/m	$\mu_0$	1	1	-2	-2	2	0	0	0	0	1
普遍定数	С	1	cm/s	0	0	0	0	1	1	0	-1	1	1
電流	I	А	statA	0	0	0	1	0	2	1	-2	1	0
電荷	Q	С	statC	0	0	1	1	0	2	1	-1	1	0
起電力・電圧・電位	V	V	statV	2	1	-3	-1	0	1	1	-1	-1	0
キャパシタンス	С	F	cm	-2	-1	4	2	0	1	0	0	1	0
電気抵抗	R	Ω	s/cm	2	1	-3	-2	0	-1	0	1	-1	0
導電率	$\eta$	S/m	CGSesu	-3	-1	3	2	0	0	0	-1	1	0
電界強度·電場	Е	V/m	CGSesu	1	1	-3	-1	0	-1	1	-1	-1	0
電気変位·電束密度	D	$C/m^2$	CGSesu	-2	0	1	1	0	-1	1	-1	1	0
磁荷	m	Wb	CGSemu	2	1	-2	-1	1	2	1	-1	0	1
インダクタンス	L	Н	cm	2	1	-2	-2	2	1	0	0	0	1
磁界強度•磁場	Н	A/m	Ое	-1	0	0	1	-1	-1	1	-1	0	-1
磁気誘導•磁束密度	В	Τ	Gs	0	1	-2	-1	1	-1	1	-1	0	1
起磁力•磁位	F	Α	Gb	0	0	0	1	-1	1	1	-1	0	-1
磁束	Φ	Wb	Mx	2	1	-2	-1	1	2	1	-1	0	1
磁気抵抗	R	A/Wb		-2	-1	2	2	-2	-1	0	0	0	-1
power	Р	W	erg/s	2	1	-3	0	0	2	1	-3	0	0
energy	T	J	erg	2	1	-2	0	0	2	1	-2	0	0
force	F	N	dyn	1	1	-2	0	0	1	1	-2	0	0

Update 2021.07.06

2012.02.20

図 my.1 電磁量の単位の次元

上表は、表計算ソフトで機械的に計算したものであるが、「理化学辞典」

(岩波) の表と比較検証済みである.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

- ファラデー・テンソル (電磁場テンソル)
- ◆ 4次元時空におけるテンソルの扱い

【表記法】例として、type(3,2)テンソルを、成分を明示する形式として次のように書く.

 $T_{\mu\nu}^{\alpha\beta\lambda}$ 

反変階数 (rank of contravariant) : 上付添字の数

共変階数 (rank of covariant) ;下付添字の数

次元 (dimension) ; 各添字の取り得る数

; 3 次元空間では 123 をとる, 4 次元時空では 0123 をとる

(0,0)テンソル;スカラー (scalar), 実数 (real number)

(1,0)テンソル;ベクトル (vector)

(0,1)テンソル;1形式(1-form),

1 次微分形式 (differential form of degree 1)

(*m*, 0)交代テンソル; *m*ベクトル (*m*-vector)

(0,n)交代テンソル: n 形式 (n-form),

*n* 次微分形式 (differential form of degree *n*)

交代の意味は後述.

【表記法】成分を明示しないテンソルは、MTW phone book の MTW notation では、F (太字) 、シュッツ著では、 $\widetilde{F}$  (チルド) と書く、本書の冒頭のマクスウェル方程式の究極式は、MTW notation で書いてある.

テンソルや n 形式の詳細は、本書と同じサイトの次を参照のこと.

https://vamakatsusan.web.fc2.com/tensorABC.html

「マクスウェル方程式のテンソル・微分形式・外微分超入門」

【表記法】 4次元時空の4軸の変数は次である.

 $x^0 = -x_0 = ct$ ,  $x^1 = x_1 = x$ ,  $x^2 = x_2 = y$ ,  $x^3 = x_3 = z$ 

ここで、上付添字がついているものはベクトル、下付添字がついているもの

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

は1形式である。 3次元空間では、ベクトルと1形式を区別する必要がなく、残りの次元の時間は符号が反転するだけである。これは覚えておきたい。

シュッツ著によると、3次元空間の添字は、ローマ字アルファベットを使用する。4次元時空の添字は、ギリシャ文字アルファベット使用する。 テンソルを4次元時空の4軸の変数で微分するときは、次のように書く。 メトリックを $\eta \to {\rm diag}(-1,1,1,1)$ とする。

【表記法】

$$\frac{\partial}{\partial x^{\alpha}} = \partial_{\alpha} = ,_{\alpha} , \quad \frac{\partial}{\partial x^{0}} = \partial_{0} = ,_{0} = \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} = \frac{1}{c} \partial_{t} , \quad \frac{\partial x^{\beta}}{\partial x^{\alpha}} = \partial_{\alpha} x^{\beta} = x^{\beta},_{\alpha}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_{\alpha}} = \partial^{\alpha} = ,_{\alpha} , \quad \frac{\partial}{\partial x_{0}} = \partial^{0} = ,_{0} = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} = -\frac{1}{c} \partial_{t} , \quad \frac{\partial x_{\beta}}{\partial x_{\alpha}} = \partial^{\alpha} x_{\beta} = x_{\beta},_{\alpha}$$

$$\partial^{0} = -\partial_{0} , \quad \partial^{i} = \partial_{i} \qquad (mx1.21)$$

where 
$$x^0 = -x_0 = ct$$
,  $x^1 = x_1 = x$ ,  $x^2 = x_2 = y$ ,  $x^3 = x_3 = z$ 

ラウンド「 $\partial_{\alpha}$ 」「 $\partial^{\alpha}$ 」は日本でよく使われている。カンマ「 $_{,\alpha}$  」「 $_{,\alpha}$  」は MTW notation でありシュッツ著にも使われている。時間成分だけ特殊なので 明示した。

【重要な注意】MTW phone book でもシュッツ著でも 3 次元空間の電磁気量はベクトルして扱う. 従って、2 形式のファラデー・テンソルの微分の展開式では添字の下げ(分母では添字の上げ)によりベクトルとして演算する. アインシュタインの総和規約を適用するときは時間成分の符号に注意する. 他書ではベクトルを下付添字とするものがあるが符号が曖昧になる.

【表記法】 4 次元のベクトルと 1 形式の表記法は、シュッツ著により、 $\vec{V}$ 、 $\vec{e}_{\alpha}$ 、 $\widetilde{p}$ 、 $\widetilde{\omega}^{\alpha}$  とする、ちなみに、MTW notation はすべて太字、

【表記法】成分を明示しない記号と成分を明示する記号をつなぐのは 「→」.

例;
$$\widetilde{J} \rightarrow J_{\mu} = (-c\rho, J_x, J_y, J_z)$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

◆ ファラデー・テンソルの成分

【注意】以下の式はメトリックを $\eta \to \text{diag}(-1,1,1,1)$  として導出する.

ファラデー・テンソル(電磁場テンソル(electromagnetic field tensor))は, 2形式((0,2)交代テンソル= 2次微分形式)または2ベクトル((2,0)交代テンソル)で表現される. 2ベクトルの英文 Wikipedia での定義は" A two-vector is a tensor of type (2,0) and it is the dual of a two-form."である.

本書の冒頭で述べたファラデーとマクスウェルは、2形式である。ファラデーの成分が式 (mx2.1) であり、マクスウェルの成分が式 (mx2.2) である。 交代の意味は、m行n列の成分とn行m列の成分が、絶対値が同じで符号が 反転しているからである。反対称ともいう。

成分は4元あり、成分はとりあえず3次元空間ベクトルとして扱っている. ベクトルなので上付添字である.3次元では1形式との区別はないのでどちらでも式は変わらない.他書ではベクトルを下付添字としている例が多い.

【注意】電場,磁場,電東密度,磁東密度などを3次元微分形式で表現する方法もあるが本書では扱わない.巻末の参考文献の北野,河合を参照のこと.

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{E^x}{c} & -\frac{E^y}{c} & -\frac{E^z}{c} \\ \frac{E^x}{c} & 0 & B^z & -B^y \\ \frac{E^y}{c} & -B^z & 0 & B^x \\ \frac{E^z}{c} & B^y & -B^x & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.1)

$$F_{*\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & B^{x} & B^{y} & B^{z} \\ -B^{x} & 0 & \frac{E^{z}}{c} & -\frac{E^{y}}{c} \\ -B^{y} & -\frac{E^{z}}{c} & 0 & \frac{E^{x}}{c} \\ -B^{z} & \frac{E^{y}}{c} & -\frac{E^{x}}{c} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.2)

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$f_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -cD^{x} & -cD^{y} & -cD^{z} \\ cD^{x} & 0 & H^{z} & -H^{y} \\ cD^{y} & -H^{z} & 0 & H^{x} \\ cD^{z} & H^{y} & -H^{x} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.3)

$$f_{*\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & H^x & H^y & H^z \\ -H^x & 0 & cD^z & -cD^y \\ -H^y & -cD^z & 0 & cD^x \\ -H^z & cD^y & -cD^x & 0 \end{pmatrix}$$
(mx2.4)

### ◆ ファラデー・テンソルの導出の準備

式 (mx2.1) は電磁ポテンシャルを使って、次式により導出される.

$$F_{\mu\nu} = \partial_{\mu}A_{\nu} - \partial_{\nu}A_{\mu} = A_{\nu,\mu} - A_{\mu,\nu} \tag{mx2.5}$$

where 
$$\widetilde{A}$$
;電磁ポテンシャル  $\left[\widetilde{A}\right]$ = Vs/m

電磁ポテンシャルの詳細は後述する.

式 (mx2.3) は次式により導出される.

$$f_{\mu\nu} = \frac{1}{\mu_0} F_{\mu\nu}$$
 (mx2.6)

式 (mx2.2) は式 (mx2.1) の双対であり、式 (mx2.4) は式 (mx2.3) の双対であり、次式により導出される.

$$F_{*\mu\nu} = \frac{1}{2} \in_{\mu\nu\rho\lambda} \eta^{\rho\alpha} \eta^{\lambda\beta} F_{\alpha\beta} \tag{mx2.7}$$

$$f_{*\mu\nu} = \frac{1}{2} \in_{\mu\nu\rho\lambda} \eta^{\rho\alpha} \eta^{\lambda\beta} f_{\alpha\beta} \tag{mx2.8}$$

ここで、 $\epsilon_{\mu\nu\rho\lambda}$ はレビ・チビタの記号であり、 $\mathrm{type}(2,0)$ テンソルを  $\mathrm{type}(0,2)$ テンソルへ写像する  $\mathrm{type}(0,4)$ テンソルである.

$$\epsilon_{\mu\nu\rho\lambda}$$
=1 when 偶置換のとき (mx2.9)

$$\in_{\mu\nu\rho\lambda}=0$$
 その他

このため,式 (mx2.7) と式 (mx2.8) の右辺の2形式の下付添字をメトリッ

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

 $2\eta^{\alpha\beta}$ で添字を上げて2ベクトルの上付添字にする。添字の $\rho$ , $\lambda$ についてとりうる次元を代入して和をとる。

【表記法】アインシュタインの総和規約(Einstein summation convention):

上付添字と下付添字の同じ記号に具体的な次元数を代入して和をとること ( $\Sigma$ を省略することができる). 上付添字どうし,下付添字どうしの同じ記号では和をとらない. ベクトルや1形式の微分も原則は同じである. 例として,

 $F_{*21} = \frac{1}{2} \in_{2103} \eta^{00} \eta^{33} F_{03} + \frac{1}{2} \in_{2130} \eta^{33} \eta^{00} F_{30} = \frac{1}{2} F_{03} - \frac{1}{2} F_{30} = F_{03}$ 

where 
$$\epsilon_{2103} = -1$$
,  $\epsilon_{2130} = 1$ ,  $\eta^{00} = -1$ ,  $\eta^{33} = 1$ ,  $F_{30} = -F_{03}$ 

【注意】時間成分の添字の上げ/下げするときのみ符号が反転する.

上式は、変換元の0行3列を変換先の2行1列へ置換することを意味する. 式 (mx2.7) と式 (mx2.8) の添字は同じなので、置換も同じである. 置換の変換元と変換先の行と列をまとめると、

$$F_{*\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & F_{23} & F_{31} & F_{12} \\ F_{32} & 0 & F_{30} & F_{02} \\ F_{13} & F_{03} & 0 & F_{10} \\ F_{21} & F_{20} & F_{01} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.10)

また、式 (mx2.4) は、別解として、次式により導出できる.

$$f_{*\mu\nu} = \frac{1}{\mu_0} F_{*\mu\nu} \tag{mx2.11}$$

ここまで使った数学の詳細は、本書と同じサイトの次を参照のこと.

https://yamakatsusan.web.fc2.com/tensorABC.html

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$F^{\mu\nu} = \partial^{\mu}A^{\nu} - \partial^{\nu}A^{\mu} = A^{\nu,\mu} - A^{\mu,\nu}$$
 (mx2.12)

where  $\vec{A}$ ; 電磁ポテンシャル  $\left[\vec{A}\right]$ = Vs/m

$$F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{E^{x}}{c} & \frac{E^{y}}{c} & \frac{E^{z}}{c} \\ -\frac{E^{x}}{c} & 0 & B^{z} & -B^{y} \\ -\frac{E^{y}}{c} & -B^{z} & 0 & B^{x} \\ -\frac{E^{z}}{c} & B^{y} & -B^{x} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.13)

別解として,式 (mx2.13) は式 (mx2.1) の添字の上げでつくることができる.

$$F^{\mu\nu} = \eta^{\mu\alpha}\eta^{\nu\beta}F_{\alpha\beta} \tag{mx2.14}$$

時間成分を上げたときに符号が反転する. つまり変換元の0行目と0列目から成分を移すとき符号が反転する.

2ベクトルのファラデー・テンソルの双対は次式となる.

$$F^{*\mu\nu} = \frac{1}{2} \in {}^{\mu\nu\rho\lambda} \eta_{\rho\alpha} \eta_{\lambda\beta} F^{\alpha\beta}$$
 (mx2.15)

$$F^{*\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & B^{x} & B^{y} & B^{z} \\ -B^{x} & 0 & -\frac{E^{z}}{c} & \frac{E^{y}}{c} \\ -B^{y} & \frac{E^{z}}{c} & 0 & -\frac{E^{x}}{c} \\ -B^{z} & -\frac{E^{y}}{c} & \frac{E^{x}}{c} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.16)

成分の置換は、式 (mx2.10) と同じである.

### 【ポイントと重要な注意】

マクスウェルがマクスウェル方程式を定式化したときは、微分形式の電磁ポテンシャルを導入していた。後に、ヘルツが当時できたばかりのベクトルの概念を導入して、3次元空間ベクトル表現に変えたものが現在もっともポピュラーになっている(巻頭を参照).

マクスウェル方程式のファラデー・テンソル表現をみると、2ベクトルと 2次微分形式 (2形式) とどちらを使ってもかまわないのだが、微分可能多

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

様体として外微分を使うところは微分形式が必要になる.

本書では、4次元時空では微分形式(n形式)とnベクトルを自在に使っている。また、3次元空間の電磁気量を一貫してベクトルとして扱っている。

マクスウェル方程式の3次元空間ベクトル表現では微分形を使っているが、これを積分形にすると物理的概念がよく判るようになる(本書では解説なし、式だけ次に掲載).

・マクスウェル方程式積分形(有理化SI単位(国際単位))

$$\int_{s} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{Q}{\varepsilon_0} \tag{mx11.1}$$

$$\int_{c} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{s} = \mu_{0} \int_{s} \mathbf{j} \cdot d\mathbf{S} + \varepsilon_{0} \mu_{0} \int_{s} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \cdot d\mathbf{S}$$
 (mx11.2)

$$\int \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = 0 \tag{mx11.3}$$

$$\int_{c} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} = -\int_{s} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \cdot d\mathbf{S}$$
 (mx11.4)

式 (mx1.1) , (mx11.1) は, 電場のガウスの法則 (静電誘導の法則) : クーロンの法則と等価である.

式 (mx1.2), (mx11.2) は,アンペール - マクスウェルの法則

; 定常電流の磁気作用を表すアンペールの法則の一般化である.

式 (mx1.3), (mx11.3) は, 磁場のガウスの法則(磁気誘導の法則)

; 磁荷が存在しないこと, 電流の他に磁場の源泉がないことを表す.

式 (mx1.4), (mx11.4) は,ファラデーの電磁誘導の法則

;磁束密度の時間的変動により電場が誘導されることを表す.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

### ■ マクスウェル方程式のファラデー・テンソル表現

【注意】以下の式はメトリックを $\eta \to \text{diag}(-1,1,1,1)$  として導出する.

【ポイント】ファラデー・テンソルは条件によって何種類もつくれるので,条件を明確にしておくこと.特に,メトリックが, $\eta \to \text{diag}(-1,1,1,1)$ であるか, $\eta \to \text{diag}(1,-1,-1,-1)$ であるかは必ず明示すること.また,成分を明示することを勧める.SI単位を使っていることも同様.

$$\operatorname{grad} \phi = \nabla \phi = \phi_{,1} e_{1} + \phi_{,2} e_{2} + \phi_{,3} e_{3}$$

$$\operatorname{div} V = \nabla \cdot V = V^{i}_{,i} = V^{1}_{,1} + V^{2}_{,2} + V^{3}_{,3}$$

$$\operatorname{rot} V = \nabla \times V = \left(V^{3}_{,2} - V^{2}_{,3}\right) e_{1} + \left(V^{1}_{,3} - V^{3}_{,1}\right) e_{2} + \left(V^{2}_{,1} - V^{1}_{,2}\right) e_{3}$$

$$(mx3.1)$$

### 【表記法】

$$\frac{\partial}{\partial x^{\alpha}} = \partial_{\alpha} =_{,\alpha} , \quad \frac{\partial}{\partial x^{0}} = \partial_{0} =_{,0} = \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} = \frac{1}{c} \partial_{t} , \quad \frac{\partial x^{\beta}}{\partial x^{\alpha}} = \partial_{\alpha} x^{\beta} = x^{\beta},_{\alpha}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_{\alpha}} = \partial^{\alpha} =^{,\alpha} , \quad \frac{\partial}{\partial x_{0}} = \partial^{0} =^{,0} = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} = -\frac{1}{c} \partial_{t} , \quad \frac{\partial x_{\beta}}{\partial x_{\alpha}} = \partial^{\alpha} x_{\beta} = x_{\beta},^{\alpha}$$

$$\partial^{0} = -\partial_{0} , \quad \partial^{i} = \partial_{i} \qquad (mx1.21)$$

where  $x^0=-x_0=ct$ ,  $x^1=x_1=x$ ,  $x^2=x_2=y$ ,  $x^3=x_3=z$  微分演算子を次のようにする.

$$\partial_{\mu} = \begin{pmatrix} \frac{1}{c} \partial_{t} & \partial_{x} & \partial_{y} & \partial_{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{c} \partial_{t} & \nabla \end{pmatrix}$$
 (mx3.2)

$$\partial^{\mu} = \left(\frac{1}{c}\partial^{t} \quad \partial^{x} \quad \partial^{y} \quad \partial^{z}\right) = \left(\frac{1}{c}\partial^{t} \quad \nabla\right)$$

$$= \left(-\frac{1}{c}\partial_{t} \quad \partial_{x} \quad \partial_{y} \quad \partial_{z}\right) = \left(-\frac{1}{c}\partial_{t} \quad \nabla\right)$$
(mx3.3)

時間成分(0成分)の添字を上げ/下げしたとき符号が反転する. 4元電流密度を次とする。iは3次元空間ベクトルである。

$$\vec{J} = (J^0, i) = (c\rho, i) = (c\rho, J^x, J^y, J^z)$$
 (mx3.4)

$$\widetilde{J} = (J_0, j) = (-c\rho, j) = (-c\rho, J_x, J_y, J_z)$$
 (mx3.5)

where 
$$J^0 = -J_0$$
,  $J^1 = J_1$ ,  $J^2 = J_2$ ,  $J^3 = J_3$ 

4元電流密度の定義式は、式 (mx3.20) に示す.

ファラデー・テンソルを使って、マクスウェル方程式を表現する.

ファラデー・テンソルの式 (mx2.1) を微分すると、マクスウェル方程式の式 (mx1.1) と式 (mx1.2) が導出できる.

$$\begin{split} \partial^{\nu} F_{\mu\nu} &= \left(\frac{1}{c} \partial^{t} \quad \partial^{x} \quad \partial^{y} \quad \partial^{z}\right) \! \left(F_{\mu\nu}\right) \\ &= \left(-\frac{1}{c} \mathrm{div} \boldsymbol{E} \quad \mathrm{rot} \boldsymbol{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t}\right) \! = \left(-\mu_{0} c \rho \quad \mu_{0} \boldsymbol{j}\right) \\ \partial^{\nu} F_{\mu\nu} &= F_{\mu\nu}^{\ \ \nu} = \mu_{0} J_{\mu} \\ \partial_{\nu} F^{\mu\nu} &= F^{\mu\nu}_{\ \nu} = \mu_{0} J^{\mu} \end{split} \tag{mx3.6}$$

マクスウェル・テンソルの式 (mx2.2) を微分すると,マクスウェル方程式の式 (mx1.3) と式 (mx1.4) が導出できる.

$$\partial^{\nu} F_{*\mu\nu} = \left(\frac{1}{c}\partial^{t} \quad \partial^{x} \quad \partial^{y} \quad \partial^{z}\right) \left(F_{*\mu\nu}\right)$$

$$= \left(\operatorname{div} \mathbf{B} \quad \frac{1}{c} \left(\operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}\right)\right) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\partial^{\nu} F_{*\mu\nu} = F_{*\mu\nu}^{\ \nu} = 0$$

$$\partial_{\nu} F^{*\mu\nu} = F^{*\mu\nu}_{\ \nu},_{\nu} = 0$$

$$(mx3.7)$$

ファラデー・テンソルの式 (mx2.1) を使って、マクスウェル方程式の式 (mx1.3) と式 (mx1.4) が次のようにも書ける.

$$\begin{split} F_{\mu\nu,\lambda} + F_{\nu\lambda,\mu} + F_{\lambda\mu,\nu} &= 0 \\ &\partial_{\lambda}F_{\mu\nu} + \partial_{\mu}F_{\nu\lambda} + \partial_{\nu}F_{\lambda\mu} &= 0 \end{split} \tag{mx3.8}$$

式 (mx3.6),式 (mx3.7)の座標・成分に依存しない式は次のようになる。

$$div\widetilde{F} = \mu_0 \widetilde{J} \tag{mx9.3}$$

$$div * \widetilde{F} = 0 \tag{mx9.4}$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

where 
$$\widetilde{F}$$
; ファラデー・テンソル(2形式)  $\widetilde{J}$ ; 4元電流密度(1形式) \*: ホッジ作用素(双対をつくる)

式 (mx4.11) を 4 次元に拡張して,式 (mx9.3) と式 (mx9.4) に適用すると,直接式 (mx9.1) と式 (mx9.2) が導出できる (\*\*;元に戻る)。 整理すると、

マクスウェル方程式の式 (mx1.1) と式 (mx1.2) は,式 (mx3.6),式 (mx9.1),式 (mx9.3) と等価である.

マクスウェル方程式の式 (mx1.3) と式 (mx1.4) は,式 (mx3.7),式 (mx3.8),式 (mx9.2),式 (mx9.4) と等価である.

上の式は、2形式でも2ベクトルでもどちらでも表記できるが、2形式に統一した方がよいと思う。外微分は微分形式に作用させるものだから。

式 (mx3.6) の成分を書き下して、正しいことを証明する.

$$F_{0\nu}^{,\nu} = F_{01}^{,1} + F_{02}^{,2} + F_{03}^{,3} = -\frac{E^{x}_{,x}}{c} - \frac{E^{y}_{,y}}{c} - \frac{E^{z}_{,z}}{c}$$

$$= -\frac{1}{c} \operatorname{div} \mathbf{E} = -\frac{\rho}{c\varepsilon_{0}} = -\mu_{0} c \rho = -\mu_{0} J^{0} = \mu_{0} J_{0}$$

$$F_{1\nu}^{,\nu} = F_{12}^{,2} + F_{13}^{,3} + F_{10}^{,0} = (B^{z}_{,y} - B^{y}_{,z}) - \frac{1}{c^{2}} E^{x}_{,t}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{x} = \mu_{0} J^{1} = \mu_{0} J_{1}$$

$$F_{2\nu}^{,\nu} = F_{23}^{,3} + F_{21}^{,1} + F_{20}^{,0} = (B^{x}_{,z} - B^{z}_{,x}) - \frac{1}{c^{2}} E^{y}_{,t}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{y} = \mu_{0} J^{2} = \mu_{0} J_{2}$$

$$F_{3\nu}^{,\nu} = F_{31}^{,1} + F_{32}^{,2} + F_{30}^{,0} = (B^{y}_{,x} - B^{x}_{,y}) - \frac{1}{c^{2}} E^{z}_{,t}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{z} = \mu_{0} J^{3} = \mu_{0} J_{3}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{z} = \mu_{0} J^{3} = \mu_{0} J_{3}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{z} = \mu_{0} J^{3} = \mu_{0} J_{3}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{z} = \mu_{0} J^{3} = \mu_{0} J_{3}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{z} = \mu_{0} J^{3} = \mu_{0} J_{3}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{z} = \mu_{0} J^{3} = \mu_{0} J_{3}$$

$$= \left( \operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)_{z} = \mu_{0} J^{3} = \mu_{0} J_{3}$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$F_{*0\nu}^{,\nu} = F_{*01}^{,1} + F_{*02}^{,2} + F_{*03}^{,3} = B^{x}_{,x} + B^{y}_{,y} + B^{z}_{,z} = \operatorname{div} \mathbf{B} = 0$$

$$F_{*1\nu}^{,\nu} = F_{*12}^{,2} + F_{*13}^{,3} + F_{*10}^{,0} = \left( (E^{z}_{,y} - E^{y}_{,z}) + B^{x}_{,t} \right) / c$$

$$= \frac{1}{c} \left( \operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right)_{x} = 0$$

$$F_{*2\nu}^{,\nu} = F_{*23}^{,3} + F_{*21}^{,1} + F_{*20}^{,0} = \left( (E^{x}_{,z} - E^{z}_{,x}) + B^{y}_{,t} \right) / c$$

$$= \frac{1}{c} \left( \operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right)_{y} = 0$$

$$F_{*3\nu}^{,\nu} = F_{*31}^{,1} + F_{*32}^{,2} + F_{*30}^{,0} = \left( (E^{y}_{,x} - E^{x}_{,y}) + B^{z}_{,t} \right) / c$$

$$= \frac{1}{c} \left( \operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right)_{z} = 0$$

$$(mx3.10)$$

$$F_{23,1} + F_{31,2} + F_{12,3} = B^{x}_{,x} + B^{y}_{,y} + B^{z}_{,z} = \operatorname{div} \mathbf{B} = 0$$

$$F_{30,2} + F_{02,3} + F_{23,0} = \left( (E^{z}_{,y} - E^{y}_{,z}) + B^{x}_{,t} \right) / c = \frac{1}{c} \left( \operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right)_{x} = 0$$

$$F_{10,3} + F_{03,1} + F_{31,0} = \left( (E^{x}_{,z} - E^{z}_{,x}) + B^{y}_{,t} \right) / c = \frac{1}{c} \left( \operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right)_{y} = 0$$

$$F_{20,1} + F_{01,2} + F_{12,0} = \left( (E^{y}_{,x} - E^{x}_{,y}) + B^{z}_{,t} \right) / c = \frac{1}{c} \left( \operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right)_{z} = 0$$

$$(mx3.11)$$

ファラデー・テンソルの式 (mx2.3) を微分すると、マクスウェル方程式の式 (mx1.1) と式 (mx1.2) が導出できる.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$\partial^{\nu} f_{\mu\nu} = \left(\frac{1}{c} \partial^{t} \quad \partial^{x} \quad \partial^{y} \quad \partial^{z}\right) (f_{\mu\nu})$$

$$= \left(-c \operatorname{div} \mathbf{D} \quad \operatorname{rot} \mathbf{H} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}\right) = \left(-c\rho \quad \mathbf{j}\right)$$

$$\partial^{\nu} f_{\mu\nu} = f_{\mu\nu}^{\ \ ,\nu} = J_{\mu} \qquad (mx3.12)$$

成分の書き下しは省略

ファラデー・テンソルの式 (mx2.4) を微分すると、マクスウェル方程式の式 (mx1.3) と式 (mx1.4) が導出できる.

$$\partial^{\nu} f_{*\mu\nu} = \left(\frac{1}{c}\partial^{t} \quad \partial^{x} \quad \partial^{y} \quad \partial^{z}\right) \left(f_{*\mu\nu}\right)$$

$$= \left(\operatorname{div} \boldsymbol{H} \quad \operatorname{crot} \boldsymbol{D} + \frac{1}{c}\frac{\partial \boldsymbol{H}}{\partial t}\right) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\partial^{\nu} f_{*\mu\nu} = f_{*\mu\nu}^{\ \nu} = 0 \qquad (mx3.13)$$

成分の書き下しは省略.

反対称性 $F_{\mu\nu} = -F_{\nu\mu}$ と対称性 $\partial^{\mu}\partial^{\nu} = \partial^{\nu}\partial^{\mu}$ を使って、最後は添字の書き換えをすると、

$$\begin{split} \partial^{\mu}\partial^{\nu}F_{\mu\nu} &= -\partial^{\mu}\partial^{\nu}F_{\nu\mu} = -\partial^{\nu}\partial^{\mu}F_{\nu\mu} = -\partial^{\mu}\partial^{\nu}F_{\mu\nu} = 0 \\ \partial^{\mu}\partial^{\nu}F_{\mu\nu} &= 0 \end{split}$$

式 (mx3.6)  $\partial^{\nu}F_{\mu\nu} = F_{\mu\nu}^{\ \ \nu} = \mu_0 J_{\mu}$ から、電荷の保存則が得られる。

$$\partial^{\mu}\partial^{\nu}F_{\mu\nu} = \mu_{0}\partial^{\mu}J_{\mu} = \mu_{0}J_{\mu}^{,\mu} = 0$$
 
$$J_{\mu}^{,\mu} = J^{\mu}_{,\mu} = 0 \quad (4 \, \overline{\pi} \mathcal{O} 発散) \tag{mx3.14}$$

式 (mx3.5) を使って,式 (mx3.14) を計算すると,次の連続の方程式が導出できる.

$$J_{\mu}^{,\mu} = J_0^{,0} + J_i^{,i} = J^0_{,0} + J^i_{,i} = \frac{d(c\rho)}{d(ct)} + \text{div} \mathbf{j}$$

$$\frac{d\rho}{dt} + \text{div} \mathbf{j} = 0$$
(mx3.15)

上式を積分して、ガウスの発散定理を使用すると、

$$\frac{d}{dt} \int_{V} \rho dV = -\int_{V} \operatorname{div} j dV = -\int_{S} j \cdot dS$$
 (mx3.16)

表面には電流がないから、上式は0であり、次の電荷の保存則になる.

$$\frac{d}{dt}Q = \frac{d}{dt}\int_{V} \rho dV = 0 \tag{mx3.17}$$

静止系での電荷密度を $\rho_0$ とすると、運動系では、体積がローレンツ収縮する分だけ電荷密度が大きくなる。

$$\rho = \rho_0 \gamma \tag{mx3.18}$$

where 
$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta \cdot \beta}} = \frac{1}{\sqrt{1 - (\beta_x^2 + \beta_y^2 + \beta_z^2)}} > 1$$

電流密度は次式となる.

$$\mathbf{j} = \rho \mathbf{v} = \rho_0 \gamma U / \gamma = \rho_0 U \tag{mx3.19}$$

where  $\nu$  ; 運動系速度,  $\vec{U}$  ; 4元速度

4元電流密度を次のように定義すると式 (mx3.4) と一致する.

$$\vec{J} = (\rho_0 \vec{U}) = (\rho_0 U^0, \rho_0 U) = (\rho_0 \gamma c, \rho v) = (\rho c, j)$$
 (mx3.20)

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

■ 勾配, 発散, 回転の3次元テンソルを使った定義 特殊相対論で3次元テンソルはあまり使わないが,4次元に拡張して使われ ることがある。

【references】河合俊治「特殊相対性理論の数学的基礎」(裳華房) 最初に、反変ベクトル場(普通のベクトル)を共変ベクトル場(1 形式)に 写す線形同型写像  $\varsigma$  とそれの逆写像  $\kappa$  を次式で定義する.

$$\widetilde{\omega}^{\alpha} = \varsigma(e_{\alpha})$$

$$e_{\alpha} = \kappa(\widetilde{\omega}^{\alpha}) \qquad (mx4.1)$$

ここで、基底1形式

$$\widetilde{d}x^{\alpha} = \widetilde{\omega}^{\alpha}$$

は、基底ベクトル

$$\frac{\partial}{\partial x^{\alpha}} = \boldsymbol{e}_{\alpha}$$

の双対基底である.

$$\widetilde{d}\phi = \phi_{\alpha}\widetilde{d}x^{\alpha} = \phi_{\alpha}\widetilde{\omega}^{\alpha} \tag{mx4.2}$$

1形式からベクトルに逆写像して、勾配を定義する.

$$\operatorname{grad} \phi = \kappa(\widetilde{d}\phi) = \kappa(\phi_{\alpha}\widetilde{\omega}^{\alpha}) = \phi^{\alpha} e_{\alpha} = \phi_{1}e_{1} + \phi_{2}e_{2} + \phi_{3}e_{3} \quad (mx4.3)$$

上式は勾配のよく見る定義である. 3次元では、 $\phi_{\alpha} = \phi^{,\alpha}$ である.

$$\widetilde{A} = A_{\alpha}\widetilde{d}x^{\alpha} = A_{1}\widetilde{d}x^{1} + A_{2}\widetilde{d}x^{2} + A_{3}\widetilde{d}x^{3}$$

$$\widetilde{d}\widetilde{A} = \widetilde{d}(A_{1}\widetilde{d}x^{1} + A_{2}\widetilde{d}x^{2} + A_{3}\widetilde{d}x^{3})$$

$$= \widetilde{d}A_{1} \wedge \widetilde{d}x^{1} + \widetilde{d}A_{2} \wedge \widetilde{d}x^{2} + \widetilde{d}A_{3} \wedge \widetilde{d}x^{3}$$
(mx4.4)

第1項の計算を進めると、

$$\widetilde{d}x^i\wedge\widetilde{d}x^i=0\,,\quad \widetilde{d}x^i\wedge\widetilde{d}x^j=-\widetilde{d}x^j\wedge\widetilde{d}x^i$$

だから,

$$\begin{split} \widetilde{dA} &= (A_{1,1}\widetilde{d}x^1 + A_{1,2}\widetilde{d}x^2 + A_{1,3}\widetilde{d}x^3) \wedge \widetilde{d}x^1 + \cdots \\ &= -A_{1,2}\widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2 + A_{1,3}\widetilde{d}x^3 \wedge \widetilde{d}x^1 + \cdots \\ &= (A_{3,2} - A_{2,3})\widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3 \\ &+ (A_{1,3} - A_{3,1})\widetilde{d}x^3 \wedge \widetilde{d}x^1 \\ &+ (A_{2,1} - A_{1,2})\widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2 \end{split} \tag{mx4.5}$$

ホッジ作用素\*とレビ・チビタの記号 $\epsilon_{ijk}$ を使って,双対を求める. 3次元では,2形式の双対は1形式になる. $*(\widetilde{d}x^i \wedge \widetilde{d}x^j) = \epsilon_{ijk} \widetilde{d}x^k$  だから  $\widetilde{dA}$  の双対は,

\*( $\widetilde{dA}$ ) =  $(A_{3,2} - A_{2,3})\widetilde{dx}^1 + (A_{l,3} - A_{3,l})\widetilde{dx}^2 + (A_{2,l} - A_{l,2})\widetilde{dx}^3$ (mx4.6) この 1 形式をベクトルに逆写像して、回転を定義する.

$$rot A \equiv \kappa(*\widetilde{d}\widetilde{A})$$

$$rot \mathbf{A} = (A^{3}, 2 - A^{2}, 3)\mathbf{e}_{1} + (A^{1}, 3 - A^{3}, 1)\mathbf{e}_{2} + (A^{2}, 1 - A^{1}, 2)\mathbf{e}_{3} = \nabla \times \mathbf{A}$$
(mx4.7)

$$\widetilde{A} = A_{\alpha}\widetilde{d}x^{\alpha} = A_{1}\widetilde{d}x^{1} + A_{2}\widetilde{d}x^{2} + A_{3}\widetilde{d}x^{3}$$
 (mx4.4)

$$*\widetilde{A} = A_1 \widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3 + A_2 \widetilde{d}x^3 \wedge \widetilde{d}x^1 + A_3 \widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2$$
 (mx4.8)

2 形式 ((0,2)テンソル) の外微分は3 形式 ((0,3)テンソル) になる.

$$\widetilde{d}*\widetilde{A}=A_{\alpha,\alpha}\widetilde{d}x^1\wedge\widetilde{d}x^2\wedge\widetilde{d}x^3=\left(A_{1,1}+A_{2,2}+A_{3,3}\right)\widetilde{d}x^1\wedge\widetilde{d}x^2\wedge\widetilde{d}x^3$$

(mx4.9)

3次元では、3形式 ((0,3)テンソル) の双対はスカラーになる. つまり、

$$*(\widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3) = 1$$

となる. これで発散を定義できる.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$\operatorname{div} A = *\widetilde{A} * \widetilde{A} = A^{1} + A^{2} + A^{3}$$
 (mx4.10)

上式は発散のよく見る定義である. ただし,  $\widetilde{A} = \varsigma(A)$  としておく.

$$\operatorname{grad} \equiv \widetilde{d}$$

 $rot = *\widetilde{d}$ 

$$\operatorname{div} = *\widetilde{d} * \tag{mx4.11}$$

3次元に限って、線形同型写像をしなくても上式は成り立つ.

【参考】ポアンカレの補題(証明略)

 $\tilde{\alpha}$ を閉じたp形式とする. 閉じているから

$$d\widetilde{\alpha} = 0$$

このとき

$$\widetilde{\alpha} = \widetilde{d}\widetilde{\beta}$$

を満たす (p-1) 形式 $\tilde{\beta}$  が局所的に存在する. すわわち、 $\tilde{\alpha}$  は局所的に積分可能であり、完全微分形式という. 当然、次式が恒等的に成り立つ.

$$\widetilde{d}\widetilde{d}\widetilde{\beta} = 0$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

- ファラデー・テンソルの導出
- 電磁ポテンシャルの導入

マクスウェル方程式

$$divB = 0 (mx1.3)$$

とポアンカレの補題から、つまり、 $\widetilde{dB} = 0$ なら

$$\widetilde{B} = \widetilde{d}\widetilde{A}$$
 (mx4.12)

であるような1形式 $\widetilde{A}$ が存在する。 $\widetilde{ddA} = 0$ が恒等的に成り立つ。1形式 $\widetilde{A}$ の外微分だから回転である。これは、恒等式のdiv rot A = 0 に相等する。

$$\mathbf{B} = \operatorname{rot} \mathbf{A} \tag{mx4.13}$$

B:磁束密度

 $[\mathbf{B}] = Vs/m^2$ 

A:ベクトルポテンシャル [A]= Vs/m

マクスウェル方程式

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0, \quad \operatorname{rot} \left( \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) = 0$$
 (mx1.4)

とポアンカレの補題から、つまり、 $\widetilde{d}\left(\widetilde{E} + \frac{\partial \widetilde{A}}{\partial t}\right) = 0$ なら、

$$\widetilde{E} + \frac{\partial \widetilde{A}}{\partial t} = -\widetilde{d}\phi \tag{mx4.14}$$

であるような 0 形式 (スカラー)  $\phi$  が存在する.  $\widetilde{dd}\phi = 0$  が恒等的に成り立 つ. スカラー場の外微分なので勾配である. これは、恒等式の  $\cot \operatorname{grad} \phi = 0$ に相等する.

$$E = -\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial A}{\partial t}$$
 (mx4.15)

E:電場

[E] = V/m

ø:スカラーポテンシャル

前に述べたように、マクスウェルが最初に採用した式 (mx4.13) と式 (mx4.15) は、のちにヘルツが修正した今のマクスウェル方程式の式 (mx1.3) と式 (mx1.4) と等価である. マクスウェルは 4 次元表現を目指し ていたのである.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

電磁ポテンシャル (スカラーポテンシャル b とべクトルポテンシャル A) を 次のものとする. これは4元テンソルである.

$$\vec{A} \rightarrow \left(\frac{1}{c}\phi \quad A\right), \quad \widetilde{A} \rightarrow \left(-\frac{1}{c}\phi \quad A\right)$$
 (mx4.16)

◆ ファラデー・テンソル (電磁場テンソル) の導出

式 (mx4.13) と式 (mx4.15) は、書き下すと、次式となる.

$$B^{x} = A^{z}_{,y} - A^{y}_{,z}, \quad B^{y} = A^{x}_{,z} - A^{z}_{,x}, \quad B^{z} = A^{y}_{,x} - A^{x}_{,y}$$

$$E^{x} = -\phi_{,x} - A^{x}_{,t}$$
,  $E^{y} = -\phi_{,y} - A^{y}_{,t}$ ,  $E^{z} = -\phi_{,z} - A^{z}_{,t}$  (mx4.17)

2形式のファラデー・テンソルを導出するのは次式である.

$$F_{\mu\nu} = \partial_{\mu} A_{\nu} - \partial_{\nu} A_{\mu} = A_{\nu,\mu} - A_{\mu,\nu} \tag{mx2.5}$$

上式の導出は後述する.

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} A^{0}, 0 - A^{0}, 0 & A^{1}, 0 + A^{0}, 1 & A^{2}, 0 + A^{0}, 2 & A^{3}, 0 + A^{0}, 3 \\ -A^{0}, 1 - A^{1}, 0 & A^{1}, 1 - A^{1}, 1 & A^{2}, 1 - A^{1}, 2 & A^{3}, 1 - A^{1}, 3 \\ -A^{0}, 2 - A^{2}, 0 & A^{1}, 2 - A^{2}, 1 & A^{2}, 2 - A^{2}, 2 & A^{3}, 2 - A^{2}, 3 \\ -A^{0}, 3 - A^{3}, 0 & A^{1}, 3 - A^{3}, 1 & A^{2}, 3 - A^{3}, 2 & A^{3}, 3 - A^{3}, 3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{c} \left( A^{x}, t + \phi_{,x} \right) & \frac{1}{c} \left( A^{y}, t + \phi_{,y} \right) & \frac{1}{c} \left( A^{z}, t + \phi_{,z} \right) \\ -\frac{1}{c} \left( A^{x}, t + \phi_{,x} \right) & 0 & A^{y}, x - A^{x}, y & A^{z}, x - A^{x}, z \\ -\frac{1}{c} \left( A^{y}, t + \phi_{,y} \right) & A^{x}, y - A^{y}, x & 0 & A^{z}, y - A^{y}, z \\ -\frac{1}{c} \left( A^{z}, t + \phi_{,z} \right) & A^{x}, z - A^{z}, x & A^{y}, z - A^{z}, y & 0 \end{pmatrix}$$

(mx4.18)

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{E^{x}}{c} & -\frac{E^{y}}{c} & -\frac{E^{z}}{c} \\ \frac{E^{x}}{c} & 0 & B^{z} & -B^{y} \\ \frac{E^{y}}{c} & -B^{z} & 0 & B^{x} \\ \frac{E^{z}}{c} & B^{y} & -B^{x} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.1)

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

where 
$$\frac{1}{c}A^{i}_{,t} = A^{i}_{,0} = A_{i,0}, \quad \frac{1}{c}A^{t}_{,i} = A^{0}_{,i} = -A_{0,i}, \quad A^{i}_{,j} = A_{i,j}$$

2ベクトルのファラデー・テンソルを導出するのは次式である.

$$F^{\mu\nu} = \partial^{\mu}A^{\nu} - \partial^{\nu}A^{\mu} = A^{\nu,\mu} - A^{\mu,\nu}$$

$$(mx2.12)$$

$$F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} A^{0}_{,0} - A^{0}_{,0} & -A^{1}_{,0} - A^{0}_{,1} & -A^{2}_{,0} - A^{0}_{,2} & -A^{3}_{,0} - A^{0}_{,3} \\ A^{0}_{,1} + A^{1}_{,0} & A^{1}_{,1} - A^{1}_{,1} & A^{2}_{,1} - A^{1}_{,2} & A^{3}_{,1} - A^{1}_{,3} \\ A^{0}_{,2} + A^{2}_{,0} & A^{1}_{,2} - A^{2}_{,1} & A^{2}_{,2} - A^{2}_{,2} & A^{3}_{,2} - A^{2}_{,3} \\ A^{0}_{,3} + A^{3}_{,0} & A^{1}_{,3} - A^{3}_{,1} & A^{2}_{,3} - A^{3}_{,2} & A^{3}_{,3} - A^{3}_{,3} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{c} (A^{x}_{,t} + \phi_{,x}) & -\frac{1}{c} (A^{y}_{,t} + \phi_{,y}) & -\frac{1}{c} (A^{z}_{,t} + \phi_{,z}) \\ \frac{1}{c} (A^{x}_{,t} + \phi_{,x}) & 0 & A^{y}_{,x} - A^{x}_{,y} & A^{z}_{,x} - A^{x}_{,z} \\ \frac{1}{c} (A^{y}_{,t} + \phi_{,y}) & A^{x}_{,y} - A^{y}_{,x} & 0 & A^{z}_{,y} - A^{y}_{,z} \\ \frac{1}{c} (A^{z}_{,t} + \phi_{,z}) & A^{x}_{,z} - A^{z}_{,x} & A^{y}_{,z} - A^{z}_{,y} & 0 \end{pmatrix}$$

(mx4.19)

$$F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{E^{x}}{c} & \frac{E^{y}}{c} & \frac{E^{z}}{c} \\ -\frac{E^{x}}{c} & 0 & B^{z} & -B^{y} \\ -\frac{E^{y}}{c} & -B^{z} & 0 & B^{x} \\ -\frac{E^{z}}{c} & B^{y} & -B^{x} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx2.13)

where  $\frac{1}{2}A^{i}_{,i} = A^{i}_{,0} = -A^{i,0}, \quad \frac{1}{2}A^{i}_{,i} = A^{0}_{,i} = A^{0,i}, \quad A^{i}_{,j} = A^{i,j}$ 

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

### マクスウェル方程式の電磁ポテンシャル表現

3次元ベクトル表現のマクスウェル方程式 (mx1.3) と式 (mx1.4) を電磁ポ テンシャル表現すると,

$$\mathbf{B} = \operatorname{rot} A \tag{mx4.13}$$

**B**:磁束密度

$$[B] = Vs/m^2$$

A; ベクトルポテンシャル [A] = Vs/m

$$[A] = Vs/m$$

$$E = -\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial A}{\partial t}$$
 (mx4.15)

E ; 電場

$$[E] = V/m$$

$$[\phi] = V$$

【表記法】4元ラプラシアン(ダランベルシャン)の定義式

$$\Box = -\frac{\partial^2}{\partial (x^0)^2} + \frac{\partial^2}{\partial (x^1)^2} + \frac{\partial^2}{\partial (x^2)^2} + \frac{\partial^2}{\partial (x^3)^2} = -\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} + \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

$$\Box = -\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \nabla^2 = -\frac{1}{c^2} (\partial_t)^2 + \Delta = \partial_v \partial^v \qquad (mx5.1)$$

【注意】メトリックが $\eta \rightarrow \text{diag}(-1,1,1,1)$ の場合に上式の時間成分に負符号が 付く.  $\eta \rightarrow \text{diag}(1,-1,-1,-1)$  のときは空間成分に負符号が付く.

残りの2式を電磁ポテンシャル表現に書き換える.

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \tag{mx1.1}$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \mu_0 \mathbf{j} \tag{mx1.2}$$

式 (mx1.1) に式 (mx4.15) を代入する.

$$-\operatorname{div}\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial}{\partial t}\operatorname{div}A = -\nabla^2\phi - \frac{\partial}{\partial t}\operatorname{div}A = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

$$\nabla^2 \phi + \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div} A = -\frac{\rho}{\varepsilon_0} \tag{mx5.2}$$

$$\Box \phi + \frac{\partial}{\partial t} \left( \operatorname{div} A + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$$
 (mx5.3)

式 (mx1.2) に式 (mx4.13) と式 (mx4.15) を代入する.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

rot rot 
$$A + \frac{1}{c^2} \left( \operatorname{grad} \frac{\partial \phi}{\partial t} + \frac{\partial^2 A}{\partial t^2} \right) = \mu_0 j$$

公式 $\nabla \times \nabla \times = \nabla \nabla \cdot - \nabla^2$ を使って、

$$\operatorname{grad}\operatorname{div} \mathbf{A} - \nabla^{2} \mathbf{A} + \frac{1}{c^{2}} \left( \operatorname{grad} \frac{\partial \phi}{\partial t} + \frac{\partial^{2} \mathbf{A}}{\partial t^{2}} \right) = \mu_{0} \mathbf{j}$$

$$\operatorname{grad} \left( \operatorname{div} \mathbf{A} + \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) - \left( \nabla^{2} - \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial^{2}}{\partial t^{2}} \right) \mathbf{A} = \mu_{0} \mathbf{j}$$

$$\square \mathbf{A} - \operatorname{grad} \left( \operatorname{div} \mathbf{A} + \frac{1}{c^{2}} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = -\mu_{0} \mathbf{j}$$
(mx5.4)

整理すると,

マクスウェル方程式の式 (mx1.1) と式 (mx1.2) は,式 (mx5.3) と式 (mx5.4) と等価である.

マクスウェル方程式の式 (mx1.3) と式 (mx1.4) は,式 (mx4.13) と式 (mx4.15) と等価である.

ただし、式 (mx5.3) と式 (mx5.4) には、式 (mx4.13) と式 (mx4.15) を含んでいるのでマクスウェル方程式の全式を含んでいるとも言える。

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

■ マクスウェル方程式の電磁ポテンシャル表現(続き)

電磁ポテンシャル(スカラーポテンシャル $\phi$ とベクトルポテンシャルA)を次のものとする。これは4元テンソルである。

$$\vec{A} \rightarrow \left(\frac{1}{c}\phi \quad A\right) = \left(\frac{1}{c}\phi \quad A_x \quad A_y \quad A_z\right), \quad \widetilde{A} \rightarrow \left(-\frac{1}{c}\phi \quad A\right) \quad (mx4.16)$$

4元電流密度を次とする. iは3次元空間ベクトルである.

$$\vec{J} \to J^{\mu} = (J^0, j) = (c\rho, j) = (c\rho, J^x, J^y, J^z)$$
 (mx3.4)

式 (mx5.3) と式 (mx5.4) の一部を書き換える.

$$\operatorname{div}A + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} = \frac{\partial A^i}{\partial x^i} + \frac{\partial}{\partial x^0} \left( \frac{\phi}{c} \right) = \frac{\partial A^\mu}{\partial x^\mu} = \partial_\mu A^\mu$$
 (mx6.1)

式 (mx5.3) から,

$$\Box A^0 + \frac{\partial}{\partial x^0} \left( \partial_\mu A^\mu \right) = -\frac{\rho}{c \varepsilon_0} \tag{mx6.2}$$

式 (mx5.4) から、

$$\Box A - \frac{\partial}{\partial x^{\mu}} (\partial_{\mu} A^{\mu}) = -\mu_0 \mathbf{j}$$
 (mx6.3)

2式をまとめて、第2項に mx(3.3)を使って、

$$\Box A^{\mu} - \partial^{\mu} \left( \partial_{\nu} A^{\nu} \right) = -\mu_0 J^{\mu} \quad (\Box = \partial_{\nu} \partial^{\nu}, \quad \partial_{\nu} A^{\nu} = A^{\nu}_{,\nu}) \quad (\text{mx6.4})$$

別解として、式 (mx3.6) の 2ベクトルのファラデー・テンソルに式 (mx2.12) を代入すると式 (mx6.4) が得られる。

$$\partial_{\nu}F^{\mu\nu} = \partial_{\nu}\partial^{\mu}A^{\nu} - \partial_{\nu}\partial^{\nu}A^{\mu} = \partial^{\mu}(\partial_{\nu}A^{\nu}) - (\partial_{\nu}\partial^{\nu})A^{\mu} = \mu_{0}J^{\mu}$$

式 (mx3.6) は式 (mx1.1) と式 (mx1.2) と等価である。

一方、上式 (mx6.4) は式 (mx5.3) と式 (mx5.4) からできているので、マクスウェル方程式の全式を含んでいるとも言えるが、MTW phone book によると、A が式 (mx6.4) を満足しているときだけ、F がマクスウェル方程式の全式を満足させることができるという表現をしている。F とA との関係は式 (mx2.5) または式 (mx2.12) である。

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

### ■ ゲージ変換

### ◆ ゲージ変換

ゲージ変換を次式とする.

$$A \to A' = A + \nabla f \tag{mx7.1}$$

$$\phi \to \phi' = \phi - \frac{\partial f}{\partial t}$$
 (mx7.2)

これを次式に適用する.

$$\mathbf{B} = \operatorname{rot} \mathbf{A} \tag{mx4.13}$$

$$E = -\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial A}{\partial t}$$
 (mx4.15)

式 (mx4.13) は,

$$\mathbf{B} = \operatorname{rot} \mathbf{A} = \operatorname{rot} (\mathbf{A}' - \nabla f) = \operatorname{rot} \mathbf{A}'$$

where  $\nabla \times \nabla = 0$ 

式 (mx4.15) は,

$$\boldsymbol{E} = -\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial t} = -\operatorname{grad}\phi' + \operatorname{grad}\frac{\partial f}{\partial t} - \frac{\partial \boldsymbol{A}'}{\partial t} - \frac{\partial}{\partial t}\nabla f = -\operatorname{grad}\phi' - \frac{\partial \boldsymbol{A}'}{\partial t}$$

となり、方程式の形は変わらない. これをゲージ不変という.

# ◆ ローレンツ・ゲージ

式 (mx6.1) をゼロとするもの、つまり式 (mx5.3) 、式 (mx5.4) のカッコの中をゼロとするものをローレンツ・ゲージ条件という。

$$\operatorname{div} A + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} = \frac{\partial A^{\mu}}{\partial x^{\mu}} = \partial_{\mu} A^{\mu} = A^{\mu}_{,\mu} = 0$$
 (mx7.3)

電磁ポテンシャル表現のマクスウェル方程式

$$\Box \phi + \frac{\partial}{\partial t} \left( \operatorname{div} A + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$$
 (mx5.3)

$$\Box \mathbf{A} - \operatorname{grad}\left(\operatorname{div}\mathbf{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t}\right) = -\mu_0 \mathbf{j}$$
 (mx5.4)

に式 (mx7.3) を代入すると、非斉次の波動方程式が得られる.

$$\Box \phi = -\frac{\rho}{\varepsilon_0} \tag{mx7.4}$$

$$\Box A = -\mu_0 \mathbf{j} \tag{mx7.5}$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

2式まとめて,

$$\partial^{\nu} \partial_{\nu} A^{\mu} = A^{\mu}_{\ \nu}^{\ \nu} = \Box A^{\mu} = -\mu_0 \vec{J}^{\mu}$$
 (mx7.6)

式 (mx7.4) は式 (mx6.4) のカッコの中をゼロとしても得られる. 式 (mx6.4) が式 (mx5.3) と式 (mx5.4) を合体したものであるから当然である

式 (mx7.3),式 (mx7.6) はローレンツ不変である.

式 (mx7.6) がローレンツ・ゲージ条件 (mx7.3) を満足しているのを確認する. 式 (mx7.6) を (mx7.3) に口を作用した式に代入して,

$$\Box \left( \operatorname{div} \mathbf{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = -\mu_0 \operatorname{div} \mathbf{j} - \frac{1}{c^2 \varepsilon_0} \frac{d\rho}{dt} = -\mu_0 \left( \operatorname{div} \mathbf{j} + \frac{d\rho}{dt} \right)$$

電荷保存の式 (mx2.13) を使って,

$$\Box \left( \operatorname{div} A + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = 0 \tag{mx7.7}$$

式 (mx7.4) , (mx7.5) , (mx7.6) は, ローレンツ・ゲージ条件 (mx7.3) を満足している.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

- ローレンツカのファラデー・テンソル表現
- ◆ ローレンツカの3次元空間ベクトル表現

$$f = q(E + v \times B) \tag{mx8.1}$$

q;観測対象の電荷, v;観測対象の観測速度

f; ローレンツ力 (Newton 力), E; 電場, B; 磁束密度

【表記法】 3 次元空間ベクトルを太字で、 4 元テンソルを上付矢印で表す。

#### ◆ 4元テンソル化

式 (mx8.1) に $\gamma$ を掛けて4元力の空間部分を算出する.

$$\mathbf{M} = \gamma \mathbf{f} = q \left( U^0 \frac{\mathbf{E}}{c} + \mathbf{U} \times \mathbf{B} \right)$$
 (mx8.2)

where  $U^0 = U^t = c\gamma$ ,  $U^i = cv^i$ 

 $\vec{M}$  ; 4元力 (Minkowski 力) ,  $\vec{U}$  ; 4元速度, c ; 真空光速

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta \cdot \beta}} = \frac{1}{\sqrt{1 - (\beta_x^2 + \beta_y^2 + \beta_z^2)}}, \quad \beta_x = \frac{v_x}{c}, \quad \beta_y = \frac{v_y}{c}, \quad \beta_z = \frac{v_z}{c}$$

f とvの内積と $\vec{M}$  と $\vec{U}$ の内積から4元力の時間部分を算出する.

$$\mathbf{f} \cdot \mathbf{v} = q \mathbf{v} \cdot \mathbf{E}$$
,  $\mathbf{f} \cdot \mathbf{U} = q \mathbf{U} \cdot \mathbf{E}$  (mx8.3)

where  $\mathbf{v} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{B}) = 0$ 

$$\vec{M} \cdot \vec{U} = -M^0 U^0 + \sum_i M^i U^i = -c \gamma M^0 + M \cdot U = 0$$
 (mx8.4)

where  $\vec{U} \cdot \frac{d\vec{U}}{d\tau} = 0$   $\vec{D} \cdot \vec{D} \cdot \vec{M} = 0$ 

$$M^{0} = \frac{1}{c\gamma} \mathbf{M} \cdot \mathbf{U} = \frac{1}{c} \mathbf{f} \cdot \mathbf{U} = \frac{q}{c} \mathbf{U} \cdot \mathbf{E}$$
 (mx8.5)

## ◆ ローレンツ力のファラデー・テンソル表現

式 (mx8.2) と式 (mx8.5) を合体すると,ローレンツ力の4元テンソル表現になる.2形式または2ベクトルのファラデー・テンソルを使うこともできるが,MTW phone book では,(1,1)テンソルを使っている.

【ポイント】テンソルの成分の計算での添字の使い方をマスターしてほし

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

V١.

$$M^{\mu} = qF^{\mu}_{\ \nu}U^{\nu} \tag{mx8.6}$$

 $M_{\mu} = qF_{\mu\nu}U^{\nu}$ 

 $M^{\mu} = qF^{\mu\nu}U_{\nu}$ 

$$\vec{M}$$
; 4元力 (Minkowski 力)  $\left[\vec{M}\right] = N$ 

$$\vec{U}$$
 ; 4 元速度  $\left[\vec{U}\right]$  = m/s

$$q$$
 ; 観測対象の電荷  $[q]=C$ 

$$F^{\mu}_{\nu}$$
;  $\mathcal{I}_{r}$   $\mathcal{I}_{r}$   $\mathcal{I}_{r}$   $\mathcal{I}_{r}$   $\mathcal{I}_{r}$   $\mathcal{I}_{r}$   $\mathcal{I}_{r}$   $\mathcal{I}_{r}$ 

$$F^{\mu}{}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{E^{x}}{c} & \frac{E^{y}}{c} & \frac{E^{z}}{c} \\ \frac{E^{x}}{c} & 0 & B^{z} & -B^{y} \\ \frac{E^{y}}{c} & -B^{z} & 0 & B^{x} \\ \frac{E^{z}}{c} & B^{y} & -B^{x} & 0 \end{pmatrix}$$
 (mx8.7)

式 (mx8.7) は式 (mx8.6) を書き下して導出されるが, 別解として, 式 (mx8.7) は次式により導出される.

$$F^{\mu}_{\ V} = \eta^{\mu\alpha} F_{\alpha\nu} \tag{mx8.8}$$

時間成分を1回上げたときだけ符号が変わる. つまり、式 (mx2.1) の第 0 行目だけ符号が反転する.

式 (mx8.6) の成分を書き下して,正しいことを証明する.

$$M^{0} = qF^{0}_{\nu}U^{\nu} = qF^{0}_{i}U^{i} = q\left(\frac{E^{x}}{c}U^{x} + \frac{E^{y}}{c}U^{y} + \frac{E^{z}}{c}U^{z}\right)$$

$$M^{1} = qF^{1}_{\nu}U^{\nu} = q\left(F^{1}_{0}U^{0} + F^{1}_{i}U^{i}\right) = q\left(\frac{E^{x}}{c}U^{t} + B^{z}U^{y} - B^{y}U^{z}\right)$$

$$M^{2} = qF^{2}_{\nu}U^{\nu} = q\left(F^{2}_{0}U^{0} + F^{2}_{i}U^{i}\right) = q\left(\frac{E^{y}}{c}U^{t} - B^{z}U^{x} + B^{x}U^{z}\right)$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$M^{3} = qF^{3}_{\nu}U^{\nu} = q(F^{3}_{0}U^{0} + F^{3}_{i}U^{i}) = q(\frac{E^{z}}{c}U^{t} + B^{y}U^{x} - B^{x}U^{y})$$
(mx8.9)

式 (mx8.9) は、式 (mx8.2) と式 (mx8.5) を書き下したものと一致する.

### ◆ ローレンツ力の公式の導出

電磁ポテンシャルを使ってローレンツ力の公式を導出する.

$$\mathbf{B} = \operatorname{rot} \mathbf{A} \tag{mx4.13}$$

$$E = -\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial A}{\partial t}$$
 (mx4.15)

これらを用いると、ラグランジアンは次式となる.

$$L(\mathbf{r}, \dot{\mathbf{r}}) = \frac{1}{2}m\dot{\mathbf{r}}^2 + q\dot{\mathbf{r}} \cdot \mathbf{A} - q\phi$$
 (mx8.10)

次のオイラー・ラグランジュの方程式を解く.

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{r}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\mathbf{r}}} = 0 \tag{mx8.11}$$

各項を計算する.

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{r}} = q \nabla (\dot{\mathbf{r}} \cdot \mathbf{A}) - q \nabla \phi = q(\dot{\mathbf{r}} \cdot \nabla) \mathbf{A} + q \dot{\mathbf{r}} \times (\nabla \times \mathbf{A}) - q \nabla \phi \qquad (\text{mx}8.12)$$

$$\frac{d}{dt}\frac{\partial L}{\partial \dot{r}} = \frac{d}{dt}(m\dot{r} + qA) = \frac{d}{dt}(m\dot{r}) + q\frac{\partial A}{\partial t} + q(\dot{r} \cdot \nabla)A \qquad (mx8.13)$$

ここで,

$$\nabla (\dot{\mathbf{r}} \cdot \mathbf{A}) = (\dot{\mathbf{r}} \cdot \nabla) \mathbf{A} + \dot{\mathbf{r}} \times (\nabla \times \mathbf{A})$$
 (mx8.14)

$$\frac{dA}{dt} = \frac{\partial A}{\partial t} + (\dot{r} \cdot \nabla)A \tag{mx8.15}$$

を使った.

式 (mx8.11) に (mx8.12) と (mx8.13) を代入して、

$$q\dot{\mathbf{r}} \times (\nabla \times \mathbf{A}) - q\nabla\phi - \frac{d}{dt}(m\dot{\mathbf{r}}) - q\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} = 0$$

$$\frac{d}{dt}(m\dot{\mathbf{r}}) = q\left(-\nabla\phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}\right) + q\dot{\mathbf{r}} \times (\nabla \times \mathbf{A}) = q\mathbf{E} + q\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{B}$$
 (mx8.16)

式 (mx8.1) が導出できた.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

# ◆ 磁荷・磁場は物理的に実在しない

我々は、便宜上、磁場を導入する時、まず電流の周りに生じる磁場の方向を アンペールの右ネジの規則で決め、その磁場から動いている電荷が受けるロ ーレンツ力をフレミングの左手の規則を決める。

下図のように、電線の電流が右へ流れ、負電荷粒子(電子)が左へ飛行している場合(フレミングの左手の中指は右向き)、粒子系から見ると、電線とその電流は右へ移動している。その中の正電荷の方が負電荷よりも速く移動している。従って、正電荷の方がローレンツ収縮が大きく、電線は正に帯電して、飛行負電荷粒子はクーロン力で電線に引きつけられる。

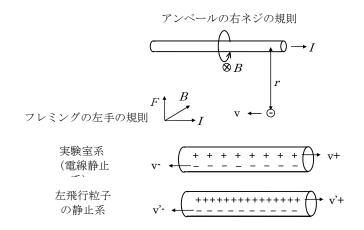


図 my.2 磁場内の電流 (動いている電荷) が受ける力 (ローレンツカ)

左飛行している粒子から見て、電線は右へ移動している

電線電流の+電荷の方が-電荷より相対速度が高い

電線電流の+電荷の方が-電荷よりローレンツ収縮率が大きい

電線電流の+電荷の方が-電荷より電荷密度が大きい

電線電流が+に帯電している

左飛行している粒子はクーロン力を受ける

結論;磁力・ローレンツ力は相対論的クーロン力である

◆ ローレンツ力の公式の導出(相対論から直接導出する)

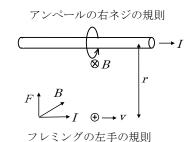


図 my.3 動いている電荷が受ける力

磁力・ローレンツ力は相対論的クーロン力である.このローレンツ力を,磁場を導入しないで、相対論から導出する方法を示す.

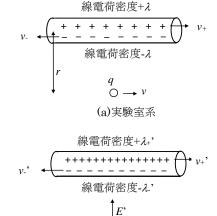
上図のように、固定された電線電流 I から動いている電荷が受ける力をローレンツ力という。一般的には、電線電流 I がつくる磁束密度 B を算出し、その磁場中を動いている電荷が受ける力 F を算出する。即ち、次式を導出する。フレミングの左手の規則の中指の I は、飛行粒子がつくる電流のことで電線電流の I ではない。

$$F = \frac{q}{c_0} (\mathbf{v} \times \mathbf{B}) \tag{mx8.17}$$

上式は、電場E=0の場合の式であり、 $c_0$ は光速ではなく、普遍定数のことである。SI単位では、 $c_0=1$ である。ここでは、磁束密度Bを導入しないで、相対論から直接にローレンツ力の公式(上式)を導出する。

下図のように、実験室系から見ると、電線電流は帯電していない。逆に、動いている粒子系から見ると、+電荷と-電荷と相対速度が異なり、ローレンツ収縮率が異なるので、電線電流が帯電している。右飛行粒子からは、- に、左飛行粒子からは、+に帯電しているように見える。この帯電から受ける相対論的クーロン力をローレンツ力という。

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現



(b)粒子系

図 mv.4 実験室系と粒子系からみた電線電流の線電荷密度

線電荷の粒子系における相対論的相対速度は次式となる.

$$v_{+}' = \frac{v_{+} - v}{1 - v_{+} v / c^{2}} \qquad v_{-}' = \frac{v_{-} + v}{1 + v_{-} v / c^{2}}$$

$$\beta_{+}' = \frac{\beta_{+} - \beta}{1 - \beta_{+} \beta} \qquad \beta_{-}' = \frac{\beta_{-} + \beta}{1 + \beta_{-} \beta}$$
where 
$$\beta = \frac{v}{c} \quad \beta_{+} = \frac{v_{+}}{c} \quad \beta_{-} = \frac{v_{-}}{c} \quad \beta_{+}' = \frac{v_{+}'}{c} \quad \beta_{-}' = \frac{v_{-}'}{c}$$

粒子系における線電荷密度を算出するには、一旦、線電荷静止系に換算して、次に粒子系に換算する.即ち次式となる.

$$\lambda_{+}' = \frac{\gamma_{+}'}{\gamma_{+}} \lambda \qquad \qquad \lambda_{-}' = \frac{\gamma_{-}'}{\gamma_{-}} \lambda$$
where 
$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^{2}}}$$
 等々

図 my.4 のように、粒子系における線電荷がつくる電場は次式(有理化式) となる.

$$E' = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \frac{2(\lambda_{+}' - \lambda_{-}')}{r}$$

$$\lambda_{+}' - \lambda_{-}' = \left(\frac{\gamma_{+}'}{\gamma_{+}} - \frac{\gamma_{-}'}{\gamma_{-}}\right) \lambda$$

$$\frac{\gamma_{+}'}{\gamma_{+}} - \frac{\gamma_{-}'}{\gamma_{-}} = \frac{\sqrt{1 - \beta_{+}^{2}}}{\sqrt{1 - \beta_{+}^{1/2}}} - \frac{\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}}{\sqrt{1 - \beta_{-}^{1/2}}}$$

$$= \frac{\sqrt{1 - \beta_{+}^{2}}}{\sqrt{1 - (\beta_{+}^{2} - \beta_{+}^{2})^{2}}} - \frac{\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}}{\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}}$$

$$= \frac{(1 - \beta_{+}\beta)\sqrt{1 - \beta_{+}^{2}}}{\sqrt{1 - 2\beta_{+}\beta_{+}^{2}\beta_{+}^{2}\beta_{-}^{2} - \beta_{+}^{2} + 2\beta_{+}\beta_{-}\beta_{-}^{2}}}$$

$$= \frac{(1 + \beta_{-}\beta)\sqrt{1 - \beta_{+}^{2}}}{\sqrt{1 - \beta_{+}^{2}}\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}} - \frac{(1 + \beta_{-}\beta)\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}}{\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}}$$

$$= \frac{(1 - \beta_{+}\beta)\sqrt{1 - \beta_{+}^{2}}}{\sqrt{1 - \beta_{+}^{2}}\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}} - \frac{(1 + \beta_{-}\beta)\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}}{\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}}$$

$$= \frac{-\beta(\beta_{+} + \beta_{-})}{\sqrt{1 - \beta_{-}^{2}}} = -\gamma\beta(\beta_{+} + \beta_{-})$$

$$\lambda_{+}' - \lambda_{-}' = -\gamma\beta(\beta_{+} + \beta_{-})\lambda = -\gamma\frac{v}{c}\frac{v_{+} + v_{-}}{c}\lambda = -\gamma\frac{vI}{c^{2}}$$
(where  $I = v_{+}\lambda + v_{-}\lambda$ )
$$E' = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}}\frac{2(\lambda_{+}' - \lambda_{-}')}{r} \qquad F' = -qE'$$

$$F = \frac{F'}{\gamma} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}}\frac{2qvI}{c^{2}r} = \frac{\mu_{0}}{4\pic_{0}^{2}}\frac{2qvI}{r} = \frac{q}{c_{0}}v\frac{\mu_{0}}{4\pic_{0}}\frac{2I}{r}$$

$$= \frac{q}{c_{0}}vB$$
where  $\varepsilon_{0}\mu_{0} = \frac{c_{0}^{2}}{c^{2}}$ ,  $B = \frac{\mu_{0}}{4\pic_{0}}\frac{2I}{r}$ 

式 (mx8.17) が導出できた.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

■ マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現(究極式)

ファラデー・テンソルを使って、マクスウェル方程式を微分形式と外微分で表現すると、次の究極の式になる.本書の冒頭の式である.

$$\widetilde{d} * \widetilde{F} = \mu_0 * \widetilde{J} \tag{mx9.1}$$

$$\widetilde{d}\widetilde{F} = 0 \tag{mx9.2}$$

MTW phone book では、 $\widetilde{F}$  を Faraday、 $*\widetilde{F}$  を Maxwell と呼んでいる. または次のようにも書ける((mx4.11) を 4 次元に拡張して).

$$div\widetilde{F} = \mu_0 \widetilde{J} \tag{mx9.3}$$

$$div * \widetilde{F} = 0 \tag{mx9.4}$$

where  $\tilde{F}$ ; ファラデー・テンソル (2形式)

 $\tilde{J}$  : 4元電流密度(1形式)

\*;ホッジ作用素(双対をつくる), \*\*;元に戻る

3次元空間ベクトル表現(再掲)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{D} = \rho \qquad (\operatorname{div} \boldsymbol{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}) \qquad (\operatorname{mx} 1.1)$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \mathbf{j} \qquad (\operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \mu_0 \mathbf{j}) \qquad (\operatorname{mx} 1.2)$$

$$div \mathbf{B} = 0 (mx1.3)$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \tag{mx1.4}$$

ファラデー・テンソル表現 (再掲)

$$\partial^{\nu} F_{\mu\nu} = F_{\mu\nu}^{\ \ \nu} = \mu_0 J_{\mu} \tag{mx3.6}$$

$$\partial^{\nu} F_{*\mu\nu} = F_{*\mu\nu}^{\ \ \nu} = 0 \tag{mx3.7}$$

式 (mx9.1) と式 (mx9.3) は式 (mx3.6) と等価であり、つまり式 (mx1.1) と式 (mx1.2) と等価である.

式 (mx9.2) と式 (mx9.4) は式 (mx3.7) と等価であり、つまり式 (mx1.3) と式 (mx1.4) と等価である.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

式 (mx9.3) は式 (mx3.6) と式 (mx9.7) から,式 (mx9.4) は式 (mx3.7) と式 (mx9.11) から直接導出できる。また,式 (mx9.3) と式 (mx3.6) は,式 (mx9.4) と式 (mx3.7) は,同じ式であるということもできる。

#### ◆ 1形式の外微分の公式の導出

【表記法】シュッツ著では、 $\tilde{d}x^{\mu} \wedge \tilde{d}x^{\nu}$ などと書くが、チルドを省略する.式 (mx9.2) を導出する.

電磁ポテンシャル (1形式)を次式とする (定義式ではない,単なる1形式の成分・基底展開式).

$$\widetilde{A} \equiv A_{\nu} dx^{\nu}$$
 (mx9.5)

ファラデー・テンソルの定義式は、電磁ポテンシャルを外微分したものである(ついでに1形式の外微分の公式を導出する)、

$$\widetilde{F} = \widetilde{dA} = \widetilde{d} \left( A_{\nu} dx^{\nu} \right) = \widetilde{dA}_{\nu} \wedge dx^{\nu} = A_{\nu,\mu} dx^{\mu} \wedge dx^{\nu}$$
 (mx9.6a)

 $igoplus \widetilde{d}\widetilde{F} = 0$  (mx9.2) の導出

$$\widetilde{F} = \widetilde{dA} = \widetilde{d} \left( A_{\nu} dx^{\nu} \right) = \widetilde{d} A_{\nu} \wedge dx^{\nu} = A_{\nu \mu} dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \tag{mx9.6a}$$

(01 成分と 10 成分を書き下すと、)

$$= A_{1,0}dx^{0} \wedge dx^{1} + A_{0,1}dx^{0} \wedge dx^{1} + \cdots$$

$$= (A_{1,0} - A_{0,1})dx^{0} \wedge dx^{1} + \cdots$$

$$= (A_{1,0} - A_{0,1})dx^{0} \otimes dx^{1} - (A_{1,0} - A_{0,1})dx^{1} \otimes dx^{0} + \cdots$$

$$\widetilde{F} = \frac{1}{2} (A_{\nu,\mu} - A_{\mu,\nu})dx^{\mu} \wedge dx^{\nu}$$
(mx9.6b)

(係数 1/2 は反対称の 2 重和による. 01 成分と 10 成分を書き下すと,)

$$= \frac{1}{2}(A_{1,0} - A_{0,1})dx^{0} \wedge dx^{1} - \frac{1}{2}(A_{1,0} - A_{0,1})dx^{1} \wedge dx^{0} + \cdots$$

式 (mx9.6a) と式 (mx9.6b) が違うような印象を与えるが, 反対称成分の片方だけを使って, 次のように定義すれば同じであることが判るであろう.

$$\widetilde{F} = \sum_{\mu < \nu} \left( A_{\nu,\mu} - A_{\mu,\nu} \right) dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \tag{mx9.6c}$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

ファラデー・テンソルの2形式の成分・基底展開式を次式とする.

$$\widetilde{F} = \frac{1}{2} F_{\mu\nu} dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \tag{mx9.7}$$

式 (mx9.6b) と式 (mx9.7) を比較して, 次のファラデー・テンソルの成分 定義式 (mx2.5) が導かれる.

$$F_{\mu\nu} = \partial_{\mu}A_{\nu} - \partial_{\nu}A_{\mu} = A_{\nu,\mu} - A_{\mu,\nu} \tag{mx2.5}$$

式 (mx9.6a) をみて、成分を $F_{\mu\nu} = A_{\nu,\mu}$ と誤解しないように.

ファラデー・テンソルの成分・基底展開式は、式 (mx2.1) を使って、

$$\widetilde{F} = -\frac{E_x}{c}cdt \wedge dx - \frac{E_y}{c}cdt \wedge dy - \frac{E_z}{c}cdt \wedge dz$$

$$+ B_x dy \wedge dz + B_y dz \wedge dx + B_z dx \wedge dy$$

$$= -E_x dt \wedge dx - E_y dt \wedge dy - E_z dt \wedge dz$$

$$+ B_x dy \wedge dz + B_y dz \wedge dx + B_z dx \wedge dy \qquad (mx9.8)$$

【ポイント】テンソルの成分・基底展開式はテンソル積を使うが、微分形式 (共変交代テンソル) はウェッジ積が使える.

外微分すると、ポアンカレの補題から0になる.

$$\widetilde{dF} = \widetilde{ddA} = \frac{1}{2} F_{\mu\nu,\lambda} dx^{\lambda} \wedge dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} = 0$$
 (mx9.9)

式 (mx9.2) が導出できた. 実は,式 (mx9.9) はポアンカレの補題から自明である. 重要なことは、この式が何と等価になるかである.

【参考】ポアンカレの補題(証明略)

 $\tilde{\alpha}$ を閉じたp形式とする。閉じているから

$$d\widetilde{\alpha}=0$$

このとき

$$\widetilde{\alpha} = \widetilde{d}\widetilde{\beta}$$

を満たす (p-1) 形式 $\widetilde{\beta}$  が局所的に存在する. すわわち、 $\widetilde{\alpha}$  は局所的に積分可能であり、完全微分形式という. 当然、次式が恒等的に成り立つ.

$$\widetilde{d}\widetilde{d}\widetilde{\beta} = 0$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

### ◆ 2形式の外微分の公式を導出

2形式を次式として、2形式の外微分の公式を導出する.

$$\begin{split} \widetilde{F} &= \frac{1}{2} F_{\mu\nu} dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \\ \widetilde{d}\widetilde{F} &= \frac{1}{2} d(F_{\mu\nu} dx^{\mu} \wedge dx^{\nu}) \\ &= \frac{1}{2} dF_{\mu\nu} \wedge dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \\ &= \frac{1}{2} F_{\mu\nu,\lambda} dx^{\lambda} \wedge dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \\ &= \frac{1}{2} \left( F_{\mu\nu,0} dx^{0} + F_{\mu\nu,1} dx^{1} + F_{\mu\nu,2} dx^{2} + F_{\mu\nu,3} dx^{3} \right) \wedge dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \\ &= \left( F_{01,2} dx^{0} + F_{01,3} dx^{3} \right) \wedge dx^{0} \wedge dx^{1} \\ &\quad + \left( F_{02,1} dx^{1} + F_{02,3} dx^{3} \right) \wedge dx^{0} \wedge dx^{2} \\ &\quad + \left( F_{03,1} dx^{1} + F_{03,2} dx^{2} \right) \wedge dx^{0} \wedge dx^{3} \\ &\quad + \left( F_{23,0} dx^{0} + F_{23,1} dx^{1} \right) \wedge dx^{2} \wedge dx^{3} \\ &\quad + \left( F_{31,0} dx^{0} + F_{31,2} dx^{2} \right) \wedge dx^{3} \wedge dx^{1} \\ &\quad + \left( F_{12,0} dx^{0} + F_{12,3} dx^{3} \right) \wedge dx^{1} \wedge dx^{2} \\ &= \left( F_{23,1} + F_{31,2} + F_{12,3} \right) dx^{1} \wedge dx^{2} \wedge dx^{3} \\ &\quad + \left( F_{23,0} - F_{03,2} + F_{02,3} \right) dx^{0} \wedge dx^{2} \wedge dx^{3} \\ &\quad + \left( F_{31,0} - F_{01,3} + F_{03,1} \right) dx^{0} \wedge dx^{3} \wedge dx^{1} \\ &\quad + \left( F_{12,0} - F_{01,1} + F_{01,2} \right) dx^{0} \wedge dx^{1} \wedge dx^{2} \end{split}$$

上式を使って,式 (mx9.8) の外微分を書き下すと,

$$\widetilde{dF} = d\left(E_x dx \wedge dt + \dots + B_x dy \wedge dz + \dots\right)$$

$$= \left(\frac{\partial E_x}{\partial t} c dt + \frac{\partial E_x}{\partial x} dx + \frac{\partial E_x}{\partial y} dy + \frac{\partial E_x}{\partial z} dz\right) \wedge dx \wedge dt + \dots$$

(第1項だけ書き下したが、第2項以下も同じ、ウェッジ積は同じものがあると0になることを使って整理できる。)

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$= \left(\frac{\partial B_x}{\partial x} + \frac{\partial B_y}{\partial y} + \frac{\partial B_x}{\partial z}\right) dx \wedge dy \wedge dz$$

$$+ \left(\frac{\partial B_x}{\partial t} + \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z}\right) dt \wedge dy \wedge dz$$

$$+ \left(\frac{\partial B_y}{\partial t} + \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x}\right) dt \wedge dz \wedge dx$$

$$+ \left(\frac{\partial B_z}{\partial t} + \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y}\right) dt \wedge dx \wedge dy$$

$$(mx9.10)$$

各項は独立していて各項が0になり、式 (mx3.10) と同じである. つまり式 (mx3.7) と等価である.

# $igoplus \widetilde{d} * \widetilde{F} = \mu_0 * \widetilde{J} \pmod{\text{mx}}$ の導出

2形式が式 (mx9.7) ように  $F_{\mu\nu}$  を使って定義されているとき、それの双対 2 形式の成分は、式 (mx2.2) の  $F_{*\mu\nu}$ である。ファラデーに対してマクスウェルと呼ばれているものである。ファラデーと同様に 2 形式 ( 共変交代テンソル)であるから、成分・基底展開式にはウェッジ積が使える。

$$*\widetilde{F} = \frac{1}{2} F_{*\mu\nu} dx^{\mu} \wedge dx^{\nu} \tag{mx9.11}$$

この成分を直接使うか、または、基底の双対の関係式 (mx10.5) を使って、

$$*\widetilde{F} = B_x c dt \wedge dx + B_y c dt \wedge dy + B_z c dt \wedge dz$$

 $+E_x/cdy \wedge dz + E_y/cdz \wedge dx + E_z/cdx \wedge dy$  (mx9.12)

上式を外微分すると,

$$\begin{split} \widetilde{d} * \widetilde{F} &= d \left( B_x c dt \wedge dx + \dots + E_x / c dy \wedge dz + \dots \right) \\ &= \frac{1}{c} \left( \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} \right) dx \wedge dy \wedge dz \\ &+ \left( \frac{1}{c^2} \frac{\partial E_x}{\partial t} - \frac{\partial B_z}{\partial y} + \frac{\partial B_y}{\partial z} \right) c dt \wedge dy \wedge dz \end{split}$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$+\left(\frac{1}{c^2}\frac{\partial E_y}{\partial t} - \frac{\partial B_x}{\partial z} + \frac{\partial B_z}{\partial x}\right)cdt \wedge dz \wedge dx$$

$$+\left(\frac{1}{c^2}\frac{\partial E_z}{\partial t} - \frac{\partial B_y}{\partial x} + \frac{\partial B_x}{\partial y}\right)cdt \wedge dx \wedge dy \qquad (mx9.13)$$

一方, 4元電流密度(1形式)を次式とする(式 (mx3.5)の再掲).

$$J = J_{\mu} dx^{\mu} = -c\rho c dt + J_{\nu} dx + J_{\nu} dy + J_{z} dz$$
 (mx9.14)

その双対3形式は、基底の双対の関係式 (10.9) を使って、

$$\mu_0 * \widetilde{J} = \mu_0 (c \rho dx \wedge dy \wedge dz$$

 $-J_x cdt \wedge dy \wedge dz - J_y cdt \wedge dz \wedge dx - J_z cdt \wedge dx \wedge dy$ ) (mx9.15)

式 (mx9.13) と式 (mx9.15) の各項は独立であり、それらを比べると、式 (mx3.9) と同じである. つまり式 (mx3.6) と等価である. したがって、式 (mx9.13) =式 (mx9.15) となり、式 (mx9.1) 導出できた.

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

### ◆ マクスウェル方程式の物理量の本質は何なのか?

本書では、電磁量の重要な物理量を3次元空間ベクトルとして扱っている. 理由は、それらを3次元1形式としても、4次元表現では何も変わらないからである。3次元空間では、ベクトルと1形式は区別できないからである. 他書では、3次元微分形式を採用しているものもある。そうすると、電磁量の重要な物理量がテンソルとして扱われ、どのようなテンソルなのか明確に判るようになる.

0形式 (スカラー) の外微分は勾配であり1形式をつくる.

$$\widetilde{d}\phi \to \left(\frac{\partial\phi}{\partial t}, \frac{\partial\phi}{\partial x}, \frac{\partial\phi}{\partial y}, \frac{\partial\phi}{\partial z}\right) \tag{3.15}$$

1形式の外微分は回転であり2形式をつくる.

$$\widetilde{F} = \widetilde{dA} = \widetilde{d} \left( A_{\nu} dx^{\nu} \right) = \widetilde{d} A_{\nu} \wedge dx^{\nu} = A_{\nu,\mu} dx^{\mu} \wedge dx^{\nu}$$

$$= (A_{1,0} - A_{0,1}) dx^{0} \wedge dx^{1} + \cdots$$
(mx9.6a)

外微分は共変階数を1つ増やす.

発散は共変階数を1つ減じる.

$$\partial^{\nu} F_{\mu\nu} = F_{\mu\nu}^{\ ,\nu} = \mu_0 J_{\mu} \tag{mx3.6}$$

スカラーポテンシャル $\phi$ の勾配である電場とEは1形式である. ベクトルポテンシャルAも1形式である.

$$E = -\operatorname{grad}\phi - \frac{\partial A}{\partial t}$$
 (mx4.15)

ベクトルポテンシャルAの回転である磁束密度Bは2形式である.

$$\mathbf{B} = \text{rot } \mathbf{A} \tag{mx4.13}$$

マクスウェル方程式から、磁場Hは1形式、電東密度Dと電流密度jは2形式であることが判る.

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \mathbf{j} \qquad (\operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \mu_0 \mathbf{j}) \qquad (mx1.2)$$

整理すると,

 $\phi$ は0形式, E, H, Aは1形式, B, D, iは2形式である.

- 4次元時空における双対変換
- ◆ 4次元時空における双対形式

4次元時空では、n形式の双対は次のようになる.

0形式(スカラー)の双対は、双対4形式になる.

- 1形式の双対は、双対3形式になる.
- 2形式の双対は、双対2形式になる.
- 3形式の双対は、双対1形式になる.
- 4形式の双対は、双対0形式になる.

【ポイント】成分の双対変換はレビ・チビタの記号の演算によるが、基底の 双対変換を利用すれば、成分を置換し符号を調整するだけの操作となる. 実際の例は、前章の「■ マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現」を

### ◆ 2形式と双対2形式

参照してほしい.

2形式が次のように定義されているとき、

$$\widetilde{F} = \frac{1}{2} F_{\rho\lambda} \widetilde{d} x^{\rho} \wedge \widetilde{d} x^{\lambda} \tag{mx10.1}$$

それの双対2形式の成分は次式となる.

$$F_{*\mu\nu} = \frac{1}{2} \in_{\mu\nu\rho\lambda} F^{\rho\lambda} = \frac{1}{2} \in_{\mu\nu\rho\lambda} \eta^{\rho\alpha} \eta^{\lambda\beta} F_{\alpha\beta}$$
 (mx10.2)

where  $\epsilon_{\mu\nu\rho\lambda} = \epsilon^{\mu\nu\rho\lambda}$  (式 (mx2.9) のレビ・チビタの記号)

双対2形式は次式となる.

$$*\widetilde{F} = \frac{1}{2} F_{*\mu\nu} \widetilde{d} x^{\mu} \wedge \widetilde{d} x^{\nu} = \frac{1}{4} \epsilon_{\mu\nu\rho\lambda} \eta^{\rho\alpha} \eta^{\lambda\beta} F_{\alpha\beta} \widetilde{d} x^{\mu} \wedge \widetilde{d} x^{\nu}$$
 (mx10.3)

基底の双対は次式である.

$$*(\widetilde{d}x^{\alpha} \wedge \widetilde{d}x^{\beta}) = \frac{1}{2} \in_{\mu\nu\rho\lambda} \eta^{\alpha\mu} \eta^{\beta\nu} \widetilde{d}x^{\rho} \wedge \widetilde{d}x^{\lambda}$$
 (mx10.4)

書き下すと,

$$*(\widetilde{d}x^0\wedge\widetilde{d}x^1) = \frac{1}{2} \in_{0123} \eta^{00}\eta^{11}\widetilde{d}x^2\wedge\widetilde{d}x^3 = -\widetilde{d}x^2\wedge\widetilde{d}x^3$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$\begin{split} *(\widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{2}) &= \frac{1}{2} \in_{0231} \eta^{00} \eta^{22} \widetilde{d}x^{3} \wedge \widetilde{d}x^{1} = -\widetilde{d}x^{3} \wedge \widetilde{d}x^{1} \\ *(\widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{3}) &= \frac{1}{2} \in_{0312} \eta^{00} \eta^{33} \widetilde{d}x^{1} \wedge \widetilde{d}x^{2} = -\widetilde{d}x^{1} \wedge \widetilde{d}x^{2} \\ *(\widetilde{d}x^{2} \wedge \widetilde{d}x^{3}) &= \frac{1}{2} \in_{2301} \eta^{22} \eta^{33} \widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{1} = \widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{1} \\ *(\widetilde{d}x^{3} \wedge \widetilde{d}x^{1}) &= \frac{1}{2} \in_{3102} \eta^{33} \eta^{11} \widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{2} = \widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{2} \\ *(\widetilde{d}x^{1} \wedge \widetilde{d}x^{2}) &= \frac{1}{2} \in_{1203} \eta^{11} \eta^{22} \widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{3} = \widetilde{d}x^{0} \wedge \widetilde{d}x^{3} \end{split}$$

整理すると,

$$*(c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}x) = -\widetilde{d}y \wedge \widetilde{d}z$$

$$*(c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}y) = -\widetilde{d}z \wedge \widetilde{d}x$$

$$*(c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}z) = -\widetilde{d}x \wedge \widetilde{d}y$$

$$*(\widetilde{d}v \wedge \widetilde{d}z) = c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}x$$

$$*(\widetilde{d}z \wedge \widetilde{d}x) = c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}y$$

$$*(\widetilde{d}x \wedge \widetilde{d}y) = c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}z \tag{mx10.5}$$

#### ◆ 1形式と双対3形式

1形式が次式で定義されているとき、

$$\tilde{\theta} = f_{\mu}\tilde{d}x^{\mu} \tag{mx10.6}$$

双対3形式の定義は次式となる.

$$*\widetilde{\theta} = \frac{1}{6} \in_{\mu\nu\rho\lambda} f^{\mu}\widetilde{dx}^{\nu} \wedge \widetilde{dx}^{\rho} \wedge \widetilde{dx}^{\lambda}$$
 (mx10.7)

基底の双対は次式である.

$$*(\widetilde{d}x^{\alpha}) = \frac{1}{6} \in_{\mu\nu\rho\lambda} \eta^{\alpha\mu} \widetilde{d}x^{\nu} \wedge \widetilde{d}x^{\rho} \wedge \widetilde{d}x^{\lambda}$$
 (mx10.8)

書き下すと,

$$*(\widetilde{d}x^0) = \frac{1}{6} \in_{0123} \eta^{00} \widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3 = -\widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3$$
$$*(\widetilde{d}x^1) = \frac{1}{6} \in_{1023} \eta^{11} \widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3 = -\widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3$$

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

$$*(\widetilde{d}x^2) = \frac{1}{6} \in_{2031} \eta^{22} \widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^3 \wedge \widetilde{d}x^1 = -\widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^3 \wedge \widetilde{d}x^1$$

$$*(\widetilde{d}x^3) = \frac{1}{6} \in_{3012} \eta^{33} \widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2 = -\widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2$$

整理すると,

$$*(c\widetilde{d}t) = -\widetilde{d}x \wedge \widetilde{d}y \wedge \widetilde{d}z$$

$$*(\widetilde{d}x) = -c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}y \wedge \widetilde{d}z$$

$$*(\widetilde{d}y) = -c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}z \wedge \widetilde{d}x$$

$$*(\widetilde{d}z) = -c\widetilde{d}t \wedge \widetilde{d}x \wedge \widetilde{d}y \tag{mx10.9}$$

# ◆ 3形式と双対1形式

3形式が次式で定義されているとき、

$$\widetilde{k} = \frac{1}{6} k_{\mu\nu\rho} \widetilde{d} x^{\mu} \wedge \widetilde{d} x^{\nu} \wedge \widetilde{d} x^{\rho} \tag{mx10.10}$$

双対1形式の定義は次式となる.

$$*\widetilde{k} = \frac{1}{6} \in_{\mu\nu\rho\lambda} k^{\mu\nu\rho} \widetilde{d}x^{\lambda}$$
 (mx10.11)

基底の双対は次式である.

$$*(\widetilde{d}x^{\alpha} \wedge \widetilde{d}x^{\beta} \wedge \widetilde{d}x^{\gamma}) = \in_{uvo\lambda} \eta^{\alpha\mu} \eta^{\beta\nu} \eta^{\gamma\rho} \widetilde{d}x^{\lambda}$$
 (mx10.12)

書き下すと,

$$*(\widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2) = \widetilde{d}x^3$$

$$*(\widetilde{d}x^1 \wedge \widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3) = -\widetilde{d}x^0$$

$$*(\widetilde{d}x^2 \wedge \widetilde{d}x^3 \wedge \widetilde{d}x^0) = \widetilde{d}x^1$$

$$*(\widetilde{d}x^3 \wedge \widetilde{d}x^0 \wedge \widetilde{d}x^1) = -\widetilde{d}x^2 \tag{mx10.13}$$

双対1形式の例

$$*\widetilde{k} = k^{012}\widetilde{d}x^3 - k^{123}\widetilde{d}x^0 + k^{230}\widetilde{d}x^1 - k^{301}\widetilde{d}x^2$$
 (mx10.14)

[References]

Misner, Thorne, & Wheeler 「GRAVITATION」 p71-p114 (FREEMAN)

いわゆる MTW phone book

マクスウェル方程式の微分形式・外微分表現

シュッツ「物理学における幾何学的方法」p213-220(吉岡書店)

シュッツ「相対論入門上」p141-p143(丸善)

内山龍雄「相対性理論」p65-p87(丸善)

菅野禮司「微分形式による特殊相対論」p95-p113(丸善)

中野薫夫「相対性理論」p150-p165(岩波書店)

冨田憲二「相対性理論」p16-p46(丸善)

河合俊治「特殊相対性理論の数学的基礎」(裳華房)

北野正雄「新版 マクスウェル方程式」p67-p70 (サイエンス社)

「理化学辞典」(岩波)

「数学辞典」(岩波)

# 【更新履歴】

2021-03-10: MathType 6.9 インストール

2021-07-06: p.15 にマクスウェル方程式積分形を追加